研究報告2023 目次

【企画部】	3
【機械・材料技術部】 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	5
【電子技術部】	10
【情報·生産技術部】	23
【化学技術部】	28
【川崎技術支援部】 • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	39
【抄録】・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	48
【研究開発部】	
研究概要集へ	

研究報告2023 目次 【企画部】

◆Web技術を用いたIoTデバイスの画像による目視確認の試み・・・・・・・・・・・・・・・・・3

水矢 亨(企画部 経営戦略課 新事業戦略グループ)

Web 技術を用いた IoT デバイスの画像による目視確認の試み

1. はじめに

最近では、デジタル技術の利活用といえば DX が注目を 集めているが、DX 白書 2023⁽¹⁾ によれば、IoT は DX で利 活用されるデータの獲得手段と位置づけられる.また同白 書では、IoT はセンサー・無線/有線通信・IoT ゲートウェ イ・IoT プラットフォームなど、複数の構成要素からなる 複合的技術であり、その技術的な複雑さが IoT 利用の難し さが IoT 導入・運用上の障害として顕在化する可能性を指 摘している⁽¹⁾.

KISTEC では、実際に手を動かして複合的技術である IoTの基本的な部分を体感してもらうための実習を重視し ながら、IoT分野の人材育成に継続的に取組んできた.そ の一環として、リモートワークの普及などの情勢をふまえ、 令和4年度には「Web技術を活用した IoT 実習のオンライ ン化」に取組んだところ、「実機の様子を画像により遠隔 からも確認したい」というニーズが明らかになった⁽²⁾.

これに対応するため, Web ブラウザから IoT デバイスの 画像による動作状況の目視確認を目的として、Web 技術 (WebSocket)を用いて IoT デバイス側から Web ブラウザに 画像を伝送する簡易システムの試作を行った.

2. IoT 分野の人材育成での Web 技術の活用

IoT は前述のように複合的技術であり、その習得のため には IoT デバイスの実機を使った実習が有効である.しか し、IoT デバイスを実際に動かしてみるには、そのための (ソフトウェア、配線や通信等の)環境構築が必要であり、 学習者にとって最初のハードルとなっている.

そこで, KISTEC では予め環境設定を済ませた IoT デバ イス(Raspberry Pi)を用意し, Web アプリケーションを利用 して遠隔から IoT デバイスを利用する形態により, 実習の オンライン化(図1)に取組んできた.実習用のツールと して Web アプリケーション(図2)を用いることで, 受講者 側で(Web ブラウザ以外の)ソフトウェアのインストール 等の作業が発生しないようにしている.

IoTデバイスが Web システムやクラウドとデータ通信を するには, IAF(Industrial Automation Forum)の ia-cloud プロ ジェクト⁽³⁾が指摘する(図 3)ように, REST API (JSON デー タ利用)や WebSocket といった Web 技術が必要となる.



図1 オンラインでの IoT 実習のイメージ(2)

水矢 亨(企画部新事業戦略グループ)



図 2 実習用ツール(Web アプリケーション)の画面(2)



図3 工業系通信とファイアーウォールの関係(3)

WebSocket は FRC 6455 (2011 年)⁽⁴⁾で標準化されており, Web ブラウザとサーバ間での双方向通信を可能とする.

前述の IoT 実習用ツールにおいても、Web ブラウザとサ ーバの双方向通信が実現できる WebSocket を利用してい る.WebSocket 通信により、中継サーバを介して受講者が 各自に割り当てられたリモートの実機にアクセスし、プロ グラムの実行や停止などの操作をすることができる.また、 プログラムの標準出力など文字情報による確認も可能で あったが、LED の点灯など「実機の様子を画像により遠 隔からも確認したい」との要望があり、今後の機能追加が 求められている.

3. WebSocket による画像伝送の実装と評価

IoTデバイス側からWebブラウザに画像を伝送する簡易 システムの概略を図4に示す.Webブラウザ,中継サーバ, IoTデバイス(Raspberry Pi 4B)が主な構成要素である. また,Raspberry Pi 4B(とUSBカメラ)でキャプチャーした 画像を,WebSocket 通信で中継サーバを経由してWebブラ ウザに送信するのが,本簡易システムの基本機能である.

IoT 実習用ツールへの活用を想定していることもあり, 画像は JPEG 形式のバイナリデータを Base64 でアスキー 文字からなる文字列に変換したうえで JSON の値に含めて WebSocket で伝送した.

Raspberry Pi 4B(Python は 3.7.3)では, USB 接続した



Web カメラの画像キャプチャーに openCV (4.1.0.25)を, WebSocket 通信には websocket-client (1.6.1)を用いた. 中継 サーバは WebSocket サーバと Web サーバを兼ねており, Web ブラウザに表示する HTML ファイルも送信する. 中 継サーバには Deno(1.32.3)を利用し, Deno が標準で提供す る HTTP と WebSocket の通信機能を用いた. Web アプリケ ーションの構築には Hono(3.4.3)を用いた. Web ブラウザ 側 (Core i5-8265, メモリ 16GB で Windows 10 の PC 上の Chrome)では, Web 標準である WebSocket API を用いた.

簡易システムの評価のため、160×120(QQVGA)、320× 240(QVGA)、640×480(VGA)の各サイズの画像を送信間隔

(送信処理間の停止時間)は100[ms],200[ms]で300回送 信を行い,IoT デバイス側でWeb ブラウザからの応答を受 信するまでの時間を応答時間として計測した.図5は、受 信した QVGA 画像をWeb ブラウザで表示した例である.

遅延時間の計測結果を図6及び図7に示す.なお図中の エラーバーは標準偏差を示している.送信間隔 100ms の 場合は,各サイズで平均応答時間が 100ms を超えており, 応答の受信前に次の画像を送信するケースが多いと考え られる.送信間隔が 200ms の場合は,QQVGA とQVGA では平均応答時間が送信間隔の 200ms を下回っており, 応答受信後に次の画像を送信しているケースが多いと考 えられる.なお,JPEG データを Base64 での変換で得られ た文字列は,QQVGA で約 13000 文字、QVGA で約 33000 文字、VGA で約 92000 文字であった。



図5 受信した画像(320×240)のブラウザでの表示



図7 送信間隔 200ms の場合の応答時間

4. 考察及び今後の課題

図6及び図7に示した結果から、QVGA(320×240)の画 像であれば、5FPS 程度の送信が可能であることが分かっ た.5FPS であれば、LED の0.5秒間隔と1秒間隔の点滅 の違いを認識でき、IoT 実習の用途で利用可能と考えられ る.ただし、実際に目視で確認したところ画像の表示には 1秒程度の遅延が生じており、Web ブラウザでの描画時間 も注意する必要がある.また、実用の際にはWebSocketo とTLS による暗号化と組合わせて利用することが想定さ れ、その処理時間も考慮する必要がある.

今後は、IoT 実習用ツールに WebSocket による画像伝送 機能を追加する計画である。IoT 実習用ツールに追加実装 し、Raspberry Pi と Web ブラウザの組が複数ある場合の画 像伝送の評価を行うことは実用上も重要と考えられる.

【謝辞】「Web 技術を活用した IoT 実習のオンライン化の 取組み」は公益財団法人 JKA の補助を受けて実施しまし た.

【参考文献】

1. 情報処理推進機構: DX 白書 2023(2023).

2. 神奈川県立産業技術総合研究所:「Web 技術を活用した IoT 実習のオンライン化の取組み」, オンライン IoT 実習 を含む IoT 技術の人材育成フォーラム事業成果報告書 (2023).

3. ia-cloud プロジェクト: ia-cloud の概要

https://ia-cloud.com/about (2023.08.18 閲覧)

4. IETF: RFC 6455 "The WebSocket Protocol"(2011).

研究報告2023 目次 【機械・材料技術部】

飯塚 隆将、横内 正洋(機械・材料技術部 材料物性グループ)

◆高い光触媒性能と調湿性能をあわせ持つ新材料の開発・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・

小野 洋介 (機械・材料技術部 ナノ材料グループ)

燃焼合成 Ca-α-SiAlON 粉末のホットプレス焼結

-粒径の違いが及ぼす機械的特性への影響-

飯塚 隆将、横内 正洋 (機械・材料技術部 材料物性グループ)

1. はじめに

SiAION セラミックスは窒化ケイ素(Si₃N₄)と並んで高強 度、高靱性、耐食性、耐熱衝撃性などから高温構造用材料 としてエンジン部品、ガスタービン、ベアリング、切削工 具等に一部実用化されている¹⁾。

α-SiAlON は一般式 M_x (Si_{12-(m+n)} Al_{m+n}) (O_{m+n} N_{16-n})で示 され²⁾、固溶出来る金属(M)は Li、Ca、Y、ランタニド金 属 (Ce、La を除く)である。金属元素(M)として Y を固溶 させた Y-α-SiAlON は特に優れた特性を持つことが知られ ている。

一般的な SiAlON 製造方法は出発原料に α -Si₃N₄、AlN、 Y₂O₃、Al₂O₃を用い、焼結時に Si₃N₄中の Si と N にそれぞ れ Al と O が置換固溶し、Y- α -SiAlON 及び β -SiAlON を合 成する方法が知られている。

この方法では反応系が複雑であることから、所望の特性 を有する SiAION を作製するには各原料粉末の添加量を最 適化する必要があり、多くの検討がなされている³⁾。また 原料粉末として高純度かつ微細な粉末を高温で長時間焼 結するため、原料粉末が比較的高価になり、結果として SiAION 部品普及の妨げになっている。

比較的低コストかつ省エネルギーで SiAlON を製造す る方法の一つに燃焼合成法がある⁴⁾。これは出発原料に Si と Al を窒素雰囲気中で直接反応させる手法であり、燃焼 反応時に生じる熱の伝播反応を利用するため、常温→合成 温度→冷却まで秒単位で反応が進行する。反応温度や窒素 分圧などの反応条件を最適化することにより高純度の SiAlON 粉末を得ることが出来る。国内では Y-α-SiAlON、 Ca-α-SiAlON、β-SiAION が製造されている。

Ca- α -SiAlON に関する報告は反応焼結法によってユー ロピウム(Eu)を固溶させた蛍光体としての応用を検討し た報告が多く⁵、燃焼合成 Ca- α -SiAlON 粉末を焼成し機械 的特性を調べた報告は少ない。反応焼結 Y- α -SiAlON と同 等の機械的特性を有する燃焼合成 Ca- α -SiAlON を製造す ることが出来ればレアアースである Y を使用しないため、 製造コストが下がり、代替材料となり得る。

本研究では燃焼合成 Ca-α-SiAION 粉末を焼結助剤なし で焼結するため、ホットプレスでの焼結を検討した。さら に、粒径の異なる 2 種類の燃焼合成 Ca-α-SiAION 粉末を 出発原料とし、粒径の違いが及ぼす機械的特性への影響に ついて調査した。

2. 実験方法

2.1 燃焼合成 Ca-α-SiAION 粉末のホットプレス焼結

本実験に用いた Ca-α-SiAION 粉末は (株)燃焼合成製 CSAN-S005LG、平均粒径0.85 µm (以下粗粉と称す) と0.43 µm (以下微粉と称す)である。各々の粉末を40g秤量し、 離型剤 (h-BN)で被覆した焼き上がり寸法50 mm 角のカー ボン型に粉末を封入し、ホットプレス (ネムス製 C60-10×10-CC-23 型式)で焼結を行った。焼結条件は 1800 ℃で2時間保持し、プレス圧40 MPa、N2 (1 atm) 雰 囲気とした。

2.2 機械的特性の評価

得られた焼結体はダイヤモンドホイールを用い、研削加 工により焼結体表層を除去し、アルキメデス法で密度の測 定を行った。強度は各条件の試験片 10 本を 4 点曲げ (JIS R1601) によって測定した。硬さと破壊靭性はそれぞれビ ッカース硬さ (JIS R1610 荷重 9.8 N)、IF 法 (新原の式 荷 重 9.8 N) により測定した。

2.3 構成相の同定及び微構造の観察

焼結体組織の観察には電子プローブマイクロアナライ ザー(EPMA、日本電子製 JXA-iHP200F) で反射電子像の 観察を行った。構成相の同定は CuKa 線を用いた X 線回析 装置 (XRD、リガク製 Ultima IV)で行った。またα相からβ 相の転移量を計るため、次式によりピーク強度からα相比 率を求めた⁶。

 $a \ ratio(mass\%) = \frac{I\alpha(102) + I\alpha(210)}{I\alpha(102) + I\alpha(210) + I\beta(101) + I\beta(210)}$

3 結果と考察

図1に燃焼合成 Ca- α -SiAlON 焼結体の XRD 回析パター ンを示す。いずれの試料においても Ca- α -SiAlON 及び β -SiAlON 以外のピークは見られなかった。

表1にホットプレス焼結体の機械的特性を示す。微粉焼 結体密度は粗粉焼結体密度と比較し、わずかに低くなった。 図1のXRD結果から求めたα相比率は微粉焼結体82%、 粗粉焼結体92%を示した。一般的にβ-SiAIONの密度⁷)は α-SiAIONの密度⁸⁾より低い事が知られているため、微粉 焼結体はβ相の増加に伴い密度が低下したと考えられる。

ところで右京らは Si₃N₄-Y₂O₃-AlN 系において、Si₃N₄粉 末表層の酸素が SiO₂として存在し Y- α -SiAlON 生成量に大 きな影響を与えることについて言及している⁹。Si₃N₄ 粉 末中の酸素量が多くなると焼結後の Y- α -SiAlON の生成量 が減少し逆に β -SiAlON 生成量が増加した結果を得ている。 本結果でも同様の焼結挙動を示したと考えられる。すなわ ち微粉は粗粉より比表面積が大きいため、Ca- α -SiAlON 粉 末へ大気中の酸素がより多く吸着したことで、焼結体構成 相へ影響を与えたと考えられる。構成相をより詳細に調べ るため、焼結体組織を観察した。

試料	密度 (g/cm ³)	α相比率 (%)	4 点曲げ強度 (MPa)	ビッカース硬さ (GPa)	破壊靭性 (MPa・m ^{1/2})
微粉燒結体	3.16	82	633	18.6	5.9
粗粉焼結体	3.19	92	600	18.4	5.4

表1 ホットプレス焼結体の機械的特性

図2に焼結体組織の反射電子像を示す。いずれの試料も コントラストの異なる粒子が観察された。反射電子像では 原子量の小さな元素が多く含まれる部分は暗く見え、原子 量の大きな元素が多く含まれる部分は明るく見える。出発 原料に含まれる元素はCa、Si、Al、O、Nであり、最も原 子量の大きな元素はCaである。図1のXRD回析パター ンと合わせて考慮すると、灰色の等軸粒子はCa-α-SiAION であり、黒色の等軸及び柱状粒子はβ-SiAIONであると考 えられる。

また、焼結体組織の粒子径から粒成長を確認した。粗粉 焼結体の等軸粒子は1~1.5 μm ほどで、黒色粒子も等軸で あった。一方、微粉焼結体の等軸粒子は0.5-1 μm であり、 柱状に成長した黒色粒子は数も多かった。これは表1のα 相比率と同じ傾向であった。微粉焼結体はα相とβ相が複 合化した組織が観察され、柱状粒子による亀裂進展の阻害 や引き抜き効果により4点曲げ強度、硬さ、破壊靭性等の 特性が粗粉焼結体より優れた要因の1つと考えられる。ま た微細な粉末は粒子同士の接触点数を多くし、さらに粒子 間の空孔を小さくすることで、より焼結を活性化しマイク ロポア等の破壊原消失によって特性が向上したと考えら れる。

4まとめ

異なる粒径の燃焼合成 Ca- α -SiAlON 粉末をホットプレスで焼結を行った。本方法により Ca- α -SiAlON と β -SiAlON から構成される複合 SiAlON 焼結体を作製することができた。焼結体の機械的特性を評価した結果、以下の知見を得ることができた。

燃焼合成 Ca-α-SiAION 粉末は焼結助剤なしで、1800 ℃ 2時間ホットプレス焼結すると焼結可能であることが分か った。微粉は比表面積が大きいため大気中の酸素がより吸 着したことが予想され、焼結体の構成相や微構造に大きな 影響を与えたものと考えられる。すなわち等軸で微細な Ca-α-SiAION と針状に成長したβ-SiAION から成る組織が 観察され、構成相の複合化によって亀裂進展の阻害や引き 抜き効果が発現し、機械的特性が向上した要因の1つと考 えられる。

以上の結果から出発原料である燃焼合成 Ca-α-SiAION 粉末は不純物である酸素により機械的特性に大きな影響 を与える可能性がある事が明らかになった。

今後は、まず燃焼合成 Ca-α-SiAION 粉末の酸素量を定 量化し、次に構成相を変化させ微構造や機械的特性への影 響を調査する予定である。



図1 ホットプレス焼結体のX線回折パターン



図2 ホットプレス焼結体の反射電子像

【参考文献】

- 1. M. Mitomo, Y. Tajima : *The Centennial Memorial Issue of The Ceramic Society of Japan*, 99 (10) (1991) 1014-1025.
- S. Hampshire, H. K Park, D. P. Thompson, K. H. Jack : Nature, 274 (1978) 880-882.
- 3. S. Bandyopadhyay, G. Petzow : *Materials Chemistry and Physics*, **61** (1991) 9-13.
- 4. A. G. Merzhanov: *Ceramics International*, **21** (1995) 371-379.
- R. J. Xie, M. Mitomo, K. Uheda, F. F. Xu, Y. Akimune : Journal of the American Ceramic Society, 85 (5) (2002) 1229-1234.
- 6. K. Yabuta, H. Nishio, K. Uematsu : Journal of the Ceramic Society of Japan, (103) (10) (1995) 1046-1050.
- M. Mitomo, N. Kuramoto, M. Tsutsumi, H.Suzuki : Yogyo-Kyokai-Shi 86 (11) (1978) 526-531.
- 8. F. Izumi, M. Mitomo, Y. Bando : *Journal of Materials Science* **19** (1984) 3115-3120.
- Y. Ukyo, A. Suda : Journal of the Ceramic Society of Japan, 104 (5) (1996) 371-376.

【外部発表】口頭発表 1件

高い光触媒性能と調湿性能をあわせ持つ新材料の開発

小野 洋介(機械・材料技術部ナノ材料グループ)

1. はじめに

COVID-19 感染拡大を受け、「新しい生活様式」が定着 し、私たちのウイルス感染予防に対する意識はそれまで以 上に高まったと言える。光触媒は、光のエネルギーを利用 して有機物を分解する作用を示すため、抗菌、抗ウイルス、 消臭を目的とした製品に使われており、ウィズ/アフター コロナ時代に再び注目されている。また、光照射下で表面 が超親水性化するため、光触媒は防汚を目的とした製品に も使われている。現在、最も広く用いられている光触媒は、 酸化チタンであり、安価かつ安定で、紫外光照射下で強い 酸化力を示す。

一方、菌やウイルスに感染しにくい住環境を整えるため に、室内の湿度をコントロールできる珪藻土やアロフェン といった調湿材料が建材等に使われている。このような調 湿機能は、室内の湿度に応じて空気中の水分を吸脱着する 数ナノメートルの微細な細孔に由来している。

KISTEC では、特殊な細孔構造を持つ酸化チタンを合成 し、その細孔分布や結晶性を制御することによって、市販 品と同等の光触媒性能と調湿性能をあわせ持つ新材料を 得ることに成功した。本研究の成果は、既に論文発表¹⁾ しており、ここでは新たな考察を加えて報告する。

2. 実験結果

実験方法については既報の論文¹⁾と同一であるため、 略記する。チタンテトライソプロポキシド1gに、純水4g をスプレーで吹きかけた結果、瞬時に白色の嵩高い凝集体 が析出した。ろ過によって固液分離し、固相を純水で洗浄 した後、150℃のホットプレートで乾燥した(以下、150℃ 試料と呼ぶ)。また、150℃試料を大気中 300~700℃で1 時間焼成した。

走査電子顕微鏡 (JEOL JSM-IT200) による代表的な観察 像を図1に示す。全ての試料において、レンコンのように も見える穴の開いた凝集体が観察され、穴の直径は焼成温 度に依らず1~10 μm であった。穴の大きさや形態は、代 表的な調湿材料である珪藻土に似ているとも言える。拡大 観察像からは、穴の壁面がナノ粒子で構成されていること が分かった。これらナノ粒子が作る微細な細孔の大きさと 分布を調査するために、窒素ガスを吸着質として比表面 積・細孔分布測定装置(マイクロトラック・ベル BELSORP-maxII)で測定した細孔分布の結果を図2に示す。 150℃試料では、直径2nm以下のマイクロ孔領域に2つの ピークが見られた他、メソ孔領域においても2nmから10 nmにかけて細孔の存在が確認された。焼成温度が高くな るにつれ、マイクロ孔とメソ孔のピークは弱くなり、メソ



図1 代表的な試料の走査電子顕微鏡像



図2 GCMC 法による細孔分布測定結果

孔のピーク径は大きくなる方向ヘシフトした。

光触媒の有機物分解反応は複雑であり未解明な部分も 多いが、比表面積、結晶性、結晶相が特に重要な影響因子 とされている。図3は、BET比表面積と、X線回折装置(リ ガク UltimaIV) で測定したアナターゼ型酸化チタンの結 晶子径を、焼成温度に対してプロットしたグラフである。 比表面積は150℃から300℃にかけて急激に低下し、結晶 性は450℃から600℃にかけて大きく向上することが分か った。ここには示していないが、550℃試料のX線回折パ ターンにおいてルチル型酸化チタンの弱いピークが確認 されたことから、500℃と550℃の間に相転移温度が存在 することが分かった。当然、600℃、700℃と高温になるに つれ、アナターゼのピークが弱まり、ルチルのピークが強 まる傾向が確認された。

光触媒作用の一つである表面超親水性化の作用を、接触 角計(協和界面科学 Drop Master 300)で評価した結果、 700℃試料を除いて紫外光照射2時間後に水接触角5°以下 の超親水性化が確認された。これらの試料は光照射前から 高い親水性を示し、総じて、市販品に比べ良好な結果が得 られた。もう一つの光触媒作用である有機物分解の性能と、 調湿性能の評価結果について、それぞれの基準試料との性 能比をプロットしたグラフを図4に示す。有機物分解速度 については、メチレンブルー水溶液に試料を懸濁させて測 定した紫外光照射1時間後の濃度変化を性能値とし、市販 の光触媒ナノ粒子を基準試料とした。メチレンブルー水溶 液の濃度は、分光光度計(島津 SolidSpec-3700i)で測定 した。調湿性能については、27℃、90%雰囲気に設定した 恒温恒湿槽(ヤマト科学 IH401)内に設置4時間後の試料 の重量変化を性能値とし、市販のアロフェン粉末を基準試 料とした。図3の結果とあわせると、比表面積が高い150℃

試料と、高結晶性アナターゼを主とする 500℃試料と 550℃試料が、有機物分解速度に優れる結果となった。 600℃試料と 700℃試料は、結晶性の高さでは優位である が、比表面積が低いことと、ルチルへの相転移が進みアナ ターゼの含有量が下がったことが原因となり、500℃試料 や550℃試料に比べ分解速度が劣ったと考えられる。また、 150℃~450℃試料については、市販品と同等以上の調湿性 能を示すことが分かった。図2によると、本試料において は、6~9nmにピークを持つ細孔分布が調湿に適している と考えられる。珪藻土やアロフェン等の調湿材料に似たメ ソ孔の細孔分布を持つため、これらと同等の調湿性能を示 したと考えられる。詳細は既報の論文¹⁾をご参照いただ きたいが、実験結果から、"レンコン"のミクロンオーダ ーの穴によるスピーディーな調湿性能が示唆された。図4 に示したように、有機物分解速度を最適化する焼成温度の 範囲は、調湿性能を最適化する範囲と異なり、トレードオ フのような関係が見られた。両性能ともが市販品を超える 試料は得られなかったが、450℃試料は、市販品と同等の 両性能をあわせ持つことが分かった。

3. 今後の展開

市販品と同等の光触媒性能と調湿性能をあわせ持つ新 材料で、住みやすい環境をつくり、安全・安心な社会の実 現に貢献するよう、本研究成果を企業に技術移転して実用 化につなげていく。

【参考文献】

1. Y. Ono, Ceramics International, 49(21),33866-33873 (2023).

【外部発表】論文等発表 1件



図3 結晶子径、比表面積、結晶相と焼成温度の関係



図4 有機物分解速度と調湿性能の評価結果

研究報告2023 目次 【電子技術部】

安井学,黒内正仁,金子智(電子技術部電子材料グループ)

- ◆電子線リソグラフィによる回折光学素子構造の作製に向けたドーズ量補正の簡易的な方法の検討 13 黒内 正仁,安井 学,金子 智(電子技術部電子材料グループ)

根本俊介 (電子技術部電子デバイスグループ)

- ◆オープンCAEを用いた電気-熱連成解析によるパワー半導体の温度シミュレーション・・・・・・
 - 八坂 慎一(電子技術部電子デバイスグループ) 17

Ni-W ナノ金型を用いたアルミナノインプリントの検討

安井学,黒内正仁,金子智(電子技術部電子材料グループ)

1. はじめに

イメージング,センシング,発光デバイス,太陽電池な ど,幅広い用途で利用されている局在表面プラズモン共鳴 (Localized surface plasmon resonance : LSPR)¹を紫外(概 ね315nm)²から赤外(概ね780nm)³までの光で幅広く活 用するには,透明な基板上にこれらの波長域に対応可能な 金属ナノ構造体を形成しなければならない.

300~800nmの波長域に対応できるアルミニウム(Al)⁴は, 地球上に豊富に存在し,安価であるという利点があり,そ の加工には半導体微細加工技術を利用できる.しかし,Al の微細加工として使われる塩素系ドライエッチングでは, Al と塩素が反応して生じる塩化アルミニウムが大気中の 水分と反応し,Al パターンを腐食する問題がある.

一方, Al は塑性変形可能であり, ナノサイズのパター ンを有する金型を作製することにより, Al のナノインプ リントができる可能性がある.しかしながら,一般的なナ ノインプリント用金型の材料であるニッケル(Ni)が Al と 接している状態で加圧などの外部エネルギーを供給する と Ni と Al が自己伝播発熱反応を起こし,接合してしまう 危険性がある ^{5.6}.

そこで,過去に Al 合金に対し 60µm 周期のパターンを 形成できたニッケル-タングステン(Ni-W) 金型を用いて インプリントを行った⁷.

さらに、ガラス基板上の Al ナノホール形成に適用する ことを目指し、Al 薄膜の代りに靭性の高い Al 板に対する ナノインプリントを実施した結果について報告する.

2. 方法

ガラスナノインプリントに関するこれまでの報告^{8,9,10} からナノサイズのNi-Wパターンの形成に適した条件とし て,表1に示す組成のNi-W溶液と表2に示すめっき条件 を利用し,市販されているNi製モスアイ構造(長手方向 の周期:480nm,短手方向の周期:280nm)の表面にNi-W を約78μm 厚の厚みでめっきした.Ni-W めっきの実験状 況を図1に示す.めっき終了後に,Ni製モスアイ構造か ら Ni-W 膜を剥がし,Ni-Wナノ金型とした.

ナノインプリント用 Al 材には,鏡面研磨した 10mm 角 の高純度 Al 板を用い, Al 板の上に Ni-W ナノ金型を載せ, ナノインプリントを行った.その際、先に報告されている SiC 金型による Al ナノインプリントの最小圧力が室温 (RT)で 117MPa である¹¹ことを参考に, Al ナノインプリ ントの圧力を 100MPa に設定し,1分間加圧した.Al ナノ インプリント後,電界放出型走査型電子顕微鏡(FE-SEM) により Al ナノホールを観察した.

表1 Ni-W 溶液の組成

	濃度(mol/L)
クエン酸アンモニウム	0.4
スルファミン酸ニッケル	0.2
タングステン酸ナトリウム	0.2



図 1. Ni-W めっきの状況

表2 めっき条件

浴温	60°C
電流密度	1200 A/m ²
めっき時間	90分

3. 結果と考察

図2にNi-Wナノ金型のSEM像を示す.図2よりNi-W ナノ周期構造を形成できていることが確認できるが,Ni-Wナノ金型の凸部に欠陥とみられる箇所が散見された. 森河ら¹²からは,Ni-Wめっきの電流効率は50~60%であ り、半分近い電荷が水の電気分解に使用され,めっき面に 多量の水素が発生すると報告されている.このことから, 今回の欠陥の原因は水素がNi製モスアイ構造の凹部に残 留したためと考えられる.また,水素の発生量と電流密度 には相関関係がある¹³と報告されていることから,初期 のNi-Wめっきの電流密度を下げることにより,水素の発 生を抑制し,Ni-Wめっきの凸部の欠陥を防止できると考 えられる.



図 2. SEM 写真(25000倍)

図3にAl 表面に形成されたナノホールのSEM 像を示 す.室温下において、100MPaの加圧でAl 表面にナノサイ ズの塑性変形が起こることを確認した.ただし、Al 表面 のナノホールの大きさが不均一であることから、Ni-Wナ ノ金型の表面がAl 表面に密着しなかったと考えられる.

Al 表面に完全な塑性変形を起こさせるには、100MPa 以上の高圧を要することになり、単に脆性材料であるガラス上の Al 薄膜に 100MPa 以上の高圧をかけた場合、ガラスが破損する可能性が高いため、その対策が今後の重要な課題である。



図 3. 100MPa で AI 表面に形成された ナノホールの SEM 写真(25000 倍)

更に,図3からは,全体的にNi-Wナノ金型凸部の先端 が垂直ではなく,横斜め方向からAlに入り込んでいるこ とが想定される.これは,ナノインプリントの加圧時にAl 板かNi-Wナノ金型のいずれかが横にずれたことが原因と 考えられる。そのため,ナノインプリント時に金型の横ず れ対策が必要である. 今回, Al 板を対象としたナノインプリントにおいて, Ni-W ナノ金型が Al と接合することなく使用できる可能 性を見出した. 今後の課題として, 100MPa 以上の高圧 に対するガラスの破損の防止の検討, Ni-W ナノ金型のパ ターンの欠陥とナノインプリント時の金型の横ずれに対 する対策が必要である.

【参考文献】

- K. Shimanoe, S. Endo, T. Matsuyama, K. Wada, K. Okamoto, Scientific *Reports*, 11(1), 5169(2021)
- 2.https://www.data.jma.go.jp/gmd/env/uvhp/3-40uv.html
- 3.https://www.iwasaki.co.jp/optics/chishiki/ir/12.html
- 4.S. Yokogawa, S. P. Burgos, H. A. Atwater, *Nano Letter*, 12(8), 4349–4354(2012).
- 5.三宅修吾, 永井明里, 山田海斗, *実験力学*, 19(1), 19-23(2019)
- 6.後藤大輝, 訓谷保広, 前川夏菜, 山本梨乃, 金築俊介, 三 宅修吾, 生津資大, *実験力学*, 19(2), 122-126 (2019).
- Yasui, S. Kaneko, M. Takahashi, T. Sano, Y. Hirabayashi, T. Ozawa, and R. Maeda, *Int. J. of Automation Technology*, 9 (6), 674-677 (2015).
- 8.M. Yasui, S. Yasaka, S. Kaneko, M. Kurouchi, H. Ito, M. Arai, Isplasma2018, 05P58 (2018).
- 9.安井学, 金子智, 高橋正春, 伊藤寛明, 荒井 政大, 平林 康男, 小沢武, 前田龍太郎, *日本機械学会論文集(A 編)*, 79(800)507-511(2013).
- 10.安井学,金子智,黒内正仁,伊藤寛明,荒井政大, *電気 学会論文誌C(電子・情報・システム部門誌*),139(5), 644-647(2019).
- S. W. Pang, T. Tamamura, M. Nakao, A. Ozawa, H. Masuda, J. Vac. Sci. Technol. B, 16(3), 1145–1149 (1998).
- 12.森河務,中出卓男,佐藤幸弘,横井昌幸,石田幸平, 表 面技術, 50(12), 1169-1170(1999)
- 13.津留豊, 川本実加, 表面技術, 55 (1), 56(2004).

【外部発表】口頭発表 1件, 論文発表1件

4. まとめ

電子線リソグラフィによる回折光学素子構造の作製に

向けたドーズ量補正の簡易的な方法の検討

黒内 正仁, 安井 学, 金子 智(電子技術部電子材料グループ)

1. はじめに

回折光学素子(DOE: Diffractive Optical Element)は光の回 折現象を利用した光学素子であり、光計測や情報通信分 野への応用が期待されている¹⁾.電子線描画はレーザー ビーム直接描画や光リソグラフィより微細なライン幅の DOE を作成するのに適した方法であるが、電子線レジス トの感度特性や近接効果によりパターン形成の影響を受 けると考えられる.近接効果補正(PEC: proximity effect correction)としてドーズ分布シミュレーションソフトウェ アを用いる例があるが²⁾、本報告では、簡易的な方法で ドーズ量を補正する方法について検討すると共に、その 補正方法を用いて鋸歯状の断面形状を持つブレーズド回 折格子パターンの試作を行ったので報告する.

2. 実験及び結果

アナログレジストである PMMA 系ポジ型電子線レジス トgL1000の感度特性を調べるため、シリコンウェハー 上にgL1000を約500nmの膜厚で塗布した後、電子線描 画装置(ELIONIX 社製, ELS-S50)を用いて加速電圧 50kV にてコントラストカーブ評価用のパターン(矩形100µm □)を描画した. 描画後は現像液(MIBK:IPA=1:3)に1分 間浸漬して、現像を行った. 描画パターン位置での膜厚 は光干渉式膜厚測定装置(大日本スクリーン製造社製、ラ ムダエース VM-8000J)で測定を行った. 得られたレジス トの感度特性の結果は図1に示す結果となり、指数関数 を用いた近似曲線でフィッティングが良好に行われるこ とが確認できた.

次に、図2の挿入図に示すようにステップ幅2µmとした8段階のステップパターンを20µm周期で作成して、 微細形状における感度特性を確認した.ステップ深さは 未描画部分の膜厚と描画後の膜厚の膜厚の差に対応する が, i番目のステップのドーズ量D_iは得られたコントラ ストカーブから等間隔のステップ深さに対応するドーズ 量を選択したものを基準パターンとしている.なお、描 画後に得られるステップ深さはパターンの違いから近接 効果の影響を受けて変動することが想定されるため、基 準パターンのドーズ量を1.05~1.2倍としたパターンも形 成して、得られたパターンのステップ深さh_iについて、 AFMで評価した.

基準パターンの各ドーズ量とステップ深さの関係を図 2 に示す.コントラストカーブからの予想値と比べると ステップ深さの実験値は深いステップであるほど差が大 きいことが確認される.これは 100µm の矩形に対して均 ーに塗りつぶしを行ったコントラストカーブのパターン と部分的にドーズ量を変えて描画した箇所があるステッ プパターンでは近接効果の量に違いがあるためと考えら れ、ドーズ量の補正が必要なことが確認できる.

補正方法の検討にあたって、ステップ深さ h_iは図1の コントラストカーブに示ようにドーズ量に対して非線形 の特性があるため、深さ h_iから 100µm 矩形パターンを描 画したときに対応するドーズ量(感光ドーズ量)D_eに近似



図1 PMMA 系電子線レジスト gL1000 の

コントラストカーブとフィッティング曲線





図3ステップパターンの各ステップのドーズ量*D_i*, パターンの平均ドーズ量*D_i*と感光ドーズ量*D_o*の関係

関数を用いた換算をして比較をした.また,描画に用いた加速電圧 50kV における後方散乱電子の到達距離は9.66µm であり³),今回作成したステップパターンの周期20µm にオーダーとして近いことから,近接効果において後方散乱に寄与する成分は,近似的に周期内のドーズ量の平均値 D_aに比例すると仮定して,各ステップのドーズ量 D_i,パターンの平均ドーズ量 D_a,感光ドーズ量 D_eについて相関関係を調べた.その結果,図3に示すように D_i, D_a, D_eは1次平面で近似できることが確認でき,ドーズ量の補正が各ステップのドーズ量 D_i,パターンの平均ドーズ量 D_aで簡便に行えることが分かった.

最後に上記の簡易的な補正方法を利用し,900nm ピッ チのブレーズド回折格子パターンの試作を行った.比較 のため,ドーズ量の感度補正なしのパターンと,図1に 示す感度補正を適用したパターンも作製した.その結 果,レジストの感度補正なしのパターンでは図4(a)に示 すように斜面部分に歪が生じ,図1に示すレジストの感 度補正を適用したパターンは図4(b)のようになり,傾斜 部分の歪は改善されていたが,深い部分で若干の歪が残 った.今回検討したステップパターン全体のドーズ量を 利用する簡便な補正を適用したパターンは図4(c)のよう になり,斜面全体にわたって歪が改善されていることが 確認でき,この簡便な補正方法を用いることで,歪が小 さいブレーズド回折格子構造の作製が可能となった.

3. まとめ

電子線描画による DOE の試作のため、ドーズ量の補正 方法について検討を行った.20µm 周期のステップパタ ーンにおいて、各ステップのドーズ量 D_i、パターンの平 均ドーズ量 D_a、感光ドーズ量 D_eについて相関関係を調 べた結果、1 次平面で近似できることが確認でき、ドー ズ量の補正が各ステップのドーズ量 D_i、パターンの平均 ドーズ量 D_aで簡便に行えることが分かった.この簡便な 手法を用いてブレーズド回折格子構造を試作した結果、 傾斜部の歪が小さいパターンを形成することができた.



(a) レジスト感度の補正なし



(b)レジスト感度の補正のみ



(c)レジスト感度の補正とドーズ量補正適用 図4 試作したブレーズド回折格子構造

【参考文献】

1. 小舘 香椎子, 神谷 武志, *折光学素子の数値解析とその応用*, 179-208 (2011).

2. 横山浩, 秋永広幸, *電子線リソグラフィ教本*, 82-83 (2007).

3. T. Takigawa, H. Wada, Y. Ogawa, R. Yoshikawa, I. Mori, T. Abe, *J. Vac. Sci. Technol.* **B9**, 2981-2985 (1991).

次世代実装技術に向けた応力緩和を目的としたスパッタ法による

耐酸化性 Cu-Pd ポーラス型電極の作製と検証

根本俊介(電子技術部電子デバイスグループ)

1. はじめに

近年,半導体の高性能化に向けて,次世代半導体として ゲート長の微細化による半導体の高密度化に加え2.5次元, 3次元積層 LSI デバイスの研究開発が活発に行われている. これら次世代半導体には、Cu を使用したハイブリッド接 合が注目されており、次世代実装技術として主流になると 思われる. 我々も Au と比較して安価な Cu を実装材料と して注目しており、Cu に耐腐食性機能を持たせた Cu-Pd 合金の研究開発を進めてきた[1-4]. その過程で湿度の高い 日に Cu-Pd スパッタ成膜を実施するとポーラス形状を持 つ薄膜が形成できる現象を見出した.ポーラス形状の電極 は、通常の電極と比較すると見かけ上のヤング率が低下し、 応力集中の緩和が期待できる [5]. そのため、数十-数百 nm のポーラス形状を含む電極は、次世代半導体技術に向 けたハイブリッド接合にも適用可能な電極であると考え ている.本研究では成膜時の湿度とポーラス形状の量に相 関性があると仮定し、ポーラス形状が発生する要因につい て考察を行ったので、その結果について報告する.

2. 材料および実験方法

A サンプル作製

スパッタ成膜の条件を Table.1 に示す.スパッタ装置は, キャノンアネルバ社製 L-333S-FH を用いて,成膜レートを 向上させるため,ステージを静止して実施した. Cu-Pd 同 時スパッタの方法は,Cu ターゲット上に5個のPd 試料を エロージョン上に載せている(Fig. 1).このスパッタ環境下 では,1個のPd 試料で原子濃度 1%を増減可能である.湿 度は,作製日の湿度(横浜地区)とした.Fig.2に断面図 を示す試料(a),(b)は,Siウェハ上にTi:20nm/Cu-Pd:1000 nm / Au:100 nm として成膜を行った.その後,小片化し,セ ラミックネジに小片化サンプルの成膜面を合わせて入れ 締結し,300 ℃ 24 h 大気環境下で接合を行った.試料(c) については,T:20nm/Cu-Pd:2000 nm / Ti: 100 nm として成 膜を行った.その後,300℃ 24h のアニールを実施し,接 合品と同等の熱履歴を与えた.

B 断面形状観察用試料の作製及び観察

成膜した試料の断面形状観察を実施するため, 試料を劈 開し, 5mm□-10mm□に個片化し, イオンミリング装置 (JEOL 社製 IB-19500CP) により断面加工を実施した. そ の後, SEM-EDS(JEOL 社製 JSM-IT200LA)で観察(SEM)及

び元素分析(EDS)を行った.

Table.1 スパッタ成膜の成膜条件			
装 置	キャノンアネルバ社製		
	L-332S-FH		
成膜条件	100 W, 0.35 Pa		
湿度	(a)45 %, (b)98 %, (c)92 %		



Fig.1 Cu-Pd 同時スパッタ法による Cu-Pd 合金作製



Fig.3 (c)試料の断面 SEM -EDS

3. 実験結果および考察

Fig.2 に(a)~(c)各試料の断面 SEM 観察結果を示す. それ ぞれの膜厚は,(a)~(c)の想定膜厚 2 µm に対して(a) 3.9 µm, (b)2.64 µm, (c)4.6 µm であった. これは,通常の成膜ではス テージを回転させることで膜厚の均一化を図るが,本実験 では,成膜レート向上を目的とし,静止して成膜を実施し たため,ターゲットとサンプル設置位置によって成膜レー トが異なった結果だと思われる.

ポーラスの評価については、断面の面積に対するポーラ スの面積比をポーラス率とした時、試料(a)の湿度 45%で は発生しなかったが、湿度 90%以上になるとポーラス形状 を形成した.

接合品は,接合界面に酸化防止用のAuが成膜してある. このAuとCu-Pd間では濃度勾配があるため,拡散速度が 上がり,ポーラス形状を形成すると思われたが,非接合材 料においても多数のポーラス形状が形成できていた.これ により,拡散がポーラス形状の主要因でなく湿度が主要因 であると考えている.

また,ポーラス率が一番高い試料(c)について SEM-EDS 評価を実施した. Fig.3 に(c)の断面試料 SEM -EDS の結果 を示す.元素分析の結果から Cu-Pd 膜には O がほとんど 存在していないことを示している.これは,成膜時に水が 存在してもプラズマ中で O が発生しなかったことを示唆 し,さらにアニール中でおいても大気中の酸素によって酸 化しなかったことを示す.

今回,ポーラス形状の形成メカニズムについて,次のように考えた.

パラジウムは、水素吸蔵する金属であり、約 1000 倍の 体積が Fig.4 のように八面体格子間隙に吸蔵されていると 考えられている[6]. さらに、室温から 200℃以上に加熱す





Fig.5 スパッタ時の水の挙動

るとパラジウムから水素が脱離し、ポーラス形状が形成されると推測できる[7].

この原理を利用するとスパッタ成膜時に水を導入する ことで Ar プラズマと共に装置内にある水(H₂O)は, Fig.5 のように H+と OH-に分離され,分離した H はパラジウム にスパッタ成膜を継続しながら吸蔵される.その後,室温 から 200℃以上で加熱すると水素がパラジウムから脱離し, ポーラス形状の薄膜が形成できるものと推測する.

4. 今後の展開

次世代半導体では,Cuを使用したハイブリッド接合が 注目されており,次世代実装技術として主流になると思わ れる.我々もCuに耐腐食性機能を持たせたCu-Pd合金の 研究開発を進めてきた中,湿度の高い日にCu-Pdスパッタ 成膜を実施するとポーラス形状をした薄膜が形成できる 現象を見出した.

ポーラス形状の電極は、通常の電極と比較するとヤング 率が見かけ上低くでき、応力集中の緩和が期待できるため、 次世代半導体技術に向けたハイブリッド接合にも有益な 電極であると考えている.

本研究では,成膜時の湿度と接合層構造等の各条件から, ポーラス形状の形成過程を推測したが,今後,水蒸気を活 用した成膜法などを検証し,任意の場所にポーラス形状を 作製するための技術の確立を目指していきたい.

【参考文献】

- 1. Shunsuke Nemoto et al., ICEP2019, 56, (2019).
- 2. 根本俊介 他, MES2021, 231 (2021).
- 3. 根本俊介 他, MES2022, 129 (2022).
- 4. 根本俊介他, 2022 JIEP ワークショップ, 9 (2022).
- 5. 陣伝形 他, 工業材料, Vol.70 No. 1 27, (2022).
- 6. 有賀哲也, 表面化学, Vol.27, No. 6 341, (2006).
- 7. 有賀哲也, *真空*, Vol.42, No.12 1048, (1999).

【外部発表】ポスター発表 1件 特許出願1件

オープン CAE を用いた電気-熱連成解析による

パワー半導体の温度シミュレーション

八坂 慎一(電子技術部電子デバイスグループ)

1. はじめに

パワー半導体を実装したパワーモジュールの信頼性を 考えるとき,有限要素法(FEM)などを用いた数値解析 により動作時の様々なストレスを検証することが一般的 に行われている.パワー半導体の実装分野でコンピュー タ支援エンジニアリング(CAE)を用いて電気の解析を 行う場合,半導体のチップ部分の電気特性を再現するた めに一次もしくは二次の温度特性を持った抵抗率を設定 することが多いが(文献1など),このような単純な抵抗 体のモデルでは熱過渡解析で行うような半導体の温度特 性を利用したジャンクション温度の計測を,シミュレー ションで正確に再現することができない.

オープン CAE はオープンソース CAE ともいい,ソー スコードを公開し自由な利用や頒布を促進することを目 的とした CAE 用ソフトウェアのことである.ソースコー ドが公開されているためソースコードのレベルで計算過 程や計算結果を検証できること,プログラムの改変も可 能であることから解析の自由度が高いこと,低コストで 導入できること,などのメリットがある.一方,ソース コードの解析・改変にはプログラミングの知識を必要と すること,商用ソフトウェアと比較するとサポートが弱 いこと,オープンソースソフトウェア独特のライセンス 条項があり,無条件に利用できるわけではないこと,な どのデメリットもある.実装分野では計算結果に対する 信頼性を要求される場面が多く,オープン CAE の利用が 他の分野より低いのが現状である.

パワーサイクル試験は主にパワー半導体を対象として デバイスに断続的な通電を繰り返し、半導体のチップに 周期的な発熱と冷却を引き起こすことによってデバイス や実装構造の信頼性を確認する試験方法である。半導体 のチップ温度つまりデバイスのジャンクション温度が 何℃まで上昇したか、あるいは何℃まで冷却されたか、 を計測することが重要であるが、パワーサイクル試験時 に計測しているジャンクション温度が妥当な値であるか どうかについては CAE を利用したシミュレーションの結 果を活用することが有効である.

以前の報告では,SiCショットキーバリアダイオード を銀ナノ粒子接合材料で銅板に接合したサンプルを用い て,パワーサイクル試験による接合材料の耐久性の評価 を行った結果について示した(文献 2).パワーサイクル 試験などの評価結果の妥当性を検証するためには,試験 中のサンプル内の温度分布や接合材料の応力・ひずみな

どの変化を詳細に分析する必要があるが、これらの物理 量を直接計測することは困難であるためシミュレーショ ンによる解析が必須となる.また,パワーサイクル試験 では接合材料のダメージ評価において熱過渡解析による 構造関数を指標とすることもあるため、シミュレーショ ンを行う場合は熱過渡解析も考慮した電気-熱連成解析を 行う必要がある.この部分については過去に,抵抗体の 導電率に温度と電流密度の関数を設定したダイオードの モデルを提案し、回路シミュレータを用いた電気-熱連成 解析に適用可能であることを示した(文献3). さらにこ のモデルの考え方を三次元に展開して、オープン CAE を 用いた電気-熱連成解析によって熱過渡解析のシミュレー ションを行い実測値とシミュレーションの結果が一致す ることを報告した(文献4).これらの結果から,提案し たモデルはパワーデバイスの電気-熱連成解析による熱抵 抗測定結果の解析に有効であると判断できるので、次に パワーサイクル試験への適用が考えられる.本研究では パワーサイクル試験におけるデバイスの温度変化につい てオープン CAE によるシミュレーションを行い、実測値 との比較を行ったのでその結果について報告する.

2. 実験方法

2.1 シミュレーションモデル

本研究で用いたモデルは文献4と同様に炭化ケイ素 (SiC)のショットキーバリアダイオード(SiCSBD Wolfspeed社CPW5-1200-Z50B)を使用し、半導体の電気 特性として、導電率に温度と電流密度の関数を組み込ん だモデルとした.このSiCSBDの断面模式図を図1に示 す.最上部がアルミニウムの電極となり、その下にジャ ンクション部、ドリフト層、SiCウェハの順になってい る.ジャンクション部については本来ショットキー接合 部であり、厚さを持たない構造であるが、ジュール熱を 発生させるため体積要素とする必要があり、1µmの厚さ を持つ構造とした.表1にモデルの各構造に設定する物 性値を示す.ジャンクションの導電率 σı は素子の温度特

$$\sigma_1(j_z, T_1) = \frac{J_z \cdot d_1}{V0 + Va \times (T_1 - 273.15)} \quad \cdot \cdot \cdot (1)$$

ここで,J₂は電流密度の厚さ方向(Z軸方向)の成分で ダイオードの順方向を正としている.T₁はジャンクショ ンの各要素の温度[K],d₁はジャンクションの厚さ(1μ m) である. Voと Vaはデバイスの温度特性に相当する. このように導電率を設定することによって, ジャンクションを流れる電流によらずジャンクションの両側に 温度 T1に応じた電位差が発生する.

次に、ドリフト層の導電率 σ_2 はダイオードの直列抵抗 成分に相当するため、次式のように設定する. $\sigma_2(T_2)$

$$=\frac{d_2}{S_2 \cdot R_s \cdot \{1 + trs1 \cdot (T_2 - T_0) + trs2 \cdot (T_2 - T_0)^2\}}$$

· · · (2)

ここで、 T_2 はドリフト層の各要素の温度[K]、 d_2 はドリフト層の厚さ (10 μ m)、 S_2 はドリフト層の面積 (4.9 mm×4.9 mm=24.01 mm²) である. R_s、trs1、trs2、 T_0 は 直列抵抗成分の SPICE パラメータに相当する. R_s、 trs1、trs2 の値については、通電時のシミュレーションを 行って加熱電流に対する温度安定後の順方向電圧 (V_f) の値が実測値と合うように設定した.本研究で使用した 各パラメータの値を表 2 に示す.

電気-熱連成解析を行うソフトウェアはオープンソー ス CAE ソフトウェアである Elmer (文献 5)を用いた. Elmer はフィンランドの国営企業 (CSC – IT Center for Science Ltd.)で開発されたソフトウェアであり,幅広い 物理モデルに対応していること,それらの物理モデルを 連成させた連成解析の機能が充実している,といった特 徴がある.本研究で提案するデバイスモデルでは抵抗体 の導電率に電流密度の関数を設定しているが,Elmerの 電流解析のソルバーでは電流密度の値を使用して導電率 を計算することを想定していないため,ソースコードを 変更して目的の計算が可能となるようコンパイルを行っ たソルバーを使用している.

チップサイズ	`:	4.9mm×4.9mm
--------	----	-------------

電極:Al 厚さ4µm
ジャンクション:SiC 厚さ 1µm
ドリフト層 : SiC 厚さ 10µm
ウェハ:SiC 厚さ350µm

図1 SiCSBD の断面模式図

表 1 SiCSBD	の物性値
------------	------

構造	熱伝導率	比熱	密度	導電率
	$[W/m \cdot K]$	[J/kg·K]	[kg/m ³]	[S/m]
電極(Al)	238	900	2700	3.4×10 ⁷
Junction	380	714	3200	(1) 式
Drift	380	714	3200	(2) 式
Wafer	380	714	3200	5.0×10 ³

表2 各パラメータの設定値

パラメータ	設定値
V ₀ [V]	0.830409174
$V_a \left[V/K \right]$	-1.690565×10 ⁻³
$R_s \left[\Omega ight]$	0.0065397
trs1 [K ⁻¹]	7.68283×10 ⁻³
trs2 [K-2]	5.79167×10 ⁻⁵
T ₀ [K]	273.15

表3 実装材料の物性値

構造	熱伝導率	比熱	密度	導電率
	$[W/m \cdot K]$	[J/kg·K]	[kg/m ³]	[S/m]
ゲルシート	6.5	1550	980	1.0×10 ⁻⁹
基板	108	280	10010	1.89×10^{7}
85Mo-15Cu				
Ag sinter	70	350	10500	4.3×10^{7}
リボン Al	238	900	2700	3.4×10 ⁷
端子 Cu	400	380	8930	4.0×10 ⁷

2.2 シミュレーションと実際の比較

提案するデバイスモデルの妥当性を検証するため, SiCSBD を実装したサンプルを作製し熱過渡解析を行っ た実測値とシミュレーションの結果から算出した構造関 数について比較を行った. 試作したサンプルの構造と写 真は図2のとおりであるが、文献4と異なりアルミニウ ムリボンを用いたワイヤーボンディングを行っている. サンプルの冷却は熱伝導ゲルシートを介してサンプルを 水冷ヒートシンクに取り付け、水温25℃の冷却水を流し て冷却を行った.熱過渡解析の測定条件は,加熱時間 100 秒・冷却時間 100 秒,加熱電流を 25A とした.冷却 時には電流を0とするのではなく20mAの電流を流し、 この電流に対する V_fの値を計測してジャンクション温度 に換算した。この冷却時の温度プロファイルから JEDEC (JEDEC SOLID STATE TECHNOLOGY ASSOCIATION) の規格に準拠した方法(文献 6) で構造関数を算出し た。

FEM による電気-熱連成解析については物性値として 表1と表3の値を用い,電気の境界条件として図2(c)の リードの端部(アノード)に電流を設定し,カソードに 0Vの電位を設定した.温度境界条件としては,電流の 流れる構造部にジュール熱による発熱を熱源として設定 し,アノード面,カソード面には熱伝達率3000 W/(m2・ K),熱伝導ゲルシートの下面には熱伝達率4000 W/(m2・ K)、参照温度 298.15 K (25℃)の冷却面を設定した. 熱 過渡解析のシミュレーションでは、実測と同様に加熱電 流を 25A として設定し、加熱時間 100 秒・冷却時間 100 秒とし、冷却時には電流を 0 とするのではなく 20 mA に 設定して、冷却時のアノード面の電位の平均値を取得し た. なお、得られた温度プロファイルはデータの数が構 造関数を算出するためには十分ではないため、補間ある いは外挿を行って構造関数算出用のデータとした.

次に、パワーサイクル試験の試験条件については、 ON/OFF 時間を 2sec/18sec とし加熱電流をジャンクショ ン温度の最大値(Tjmax)が 175℃, 200℃, あるいは 225℃となるように制御しながら試験を行った.サンプル の冷却は、熱抵抗測定と同様に熱伝導ゲルシートを介し てサンプルを水冷ヒートシンクに取り付け、文献 2 のパ ワーサイクル試験の冷却条件とあわせて水温 65℃の冷却 水を流して冷却しながら測定を行った.試験開始後 100 サイクルまで計測を行い100 サイクル時の電圧プロファ イルをシミュレーションとの比較に用いた.

パワーサイクル試験のシミュレーションについては熱 過渡解析で使用したモデルをそのまま使用し,境界条件 については熱抵抗測定のシミュレーションと同様に,ア ノードに電流値を設定しカソードに 0V の電位を設定し た.加熱電流値については Tjmax が 175℃, 200℃, 225℃の3条件となるように表4の値に決めてシミュレー ションを行った.この解析モデルでは試作サンプルによ る実測と異なり水冷ヒートシンクや冷却水の循環系など は考慮しておらず,熱伝導ゲルシートの下面に熱伝達率 を設定している.そのため温度安定に要する時間が短く 3サイクルのシミュレーションを行ったところでほとん ど温度安定に達していた.そこで解析時には,3サイク ルのシミュレーションを行い,3サイクル目の電圧プロ ファイルと温度プロファイルを実測との比較に用いた.

3. 実験結果

図3に試作サンプルで計測した熱過渡解析による構造 関数と、シミュレーションの結果から算出した構造関数 の比較を示す.(a)は通常の構造関数を、(b)は微分構造関 数を示している.全般的には、実測とシミュレーション で通常の構造関数も微分構造関数も一致しているといえ る.グラフの右側、つまりデバイスから遠い領域では若 干のずれが見られるが、これはシミュレーションでサン プル裏面に熱伝達率を設定しそこから先の水冷ヒートシ ンクや冷却水およびチラーなどの構造を省略しているの に対して、実測では水冷ヒートシンクや冷却水およびチ ラーなどが存在するためその影響が測定結果に表れてい ると考えられる.





図3 試作サンプルによる実測とシミュレーションによる構造 関数の比較



図2 試作サンプルと解析モデル

2







図4 パワーサイクル試験時の温度プロフィルと電圧プロファイルの比較(Tjmax 175℃)









図5 パワーサイクル試験時の温度プロフィルと電圧プロファイルの比較(Tjmax 200°C)



(b) 電圧プロファイル

図6 パワーサイクル試験時の温度プロフィルと電圧プロファイルの比較(Tjmax 225°C)

次に、図4~図6にTjmaxが175℃,200℃,225℃の3 条件を目標としたパワーサイクル試験時の温度プロファ イルと電圧プロファイルの比較を示す. 図中の温度プロ ファイルについて、Temp(sim)と表記しているデータはシ ミュレーションによるデバイスの最高温度を, Tj(sim)に ついてはシミュレーションによる冷却時の電圧プロファ イルからデバイスの温度特性を利用して計算したジャン クション温度を、Ti(実測)については実測した冷却時の電 圧プロファイルからデバイスの温度特性を利用して計算 したジャンクション温度を示している.3条件ともにデ バイスの温度特性を利用して計算したジャンクション温 度については実測とシミュレーションによる結果はよく 一致しているが、Temp(sim)つまり温度解析の結果から算 出したデバイスの最高温度とは一致していない. これは デバイスの温度特性と Vfの計測値から計算した Tjmax は、デバイス全体の電気的に平均化された温度に相当す るので,必ずしもデバイスの最高温度とは一致しないこ とを示している. また, 加熱時の電圧プロファイルは一 致しておらず加熱電圧についてはシミュレーションでは 十分には再現できていない.加熱時の電圧プロファイル を見ると、どの加熱条件においても実測での V_fの立ち上 がりはシミュレーションの結果と比較して緩やかになっ ている.加熱時の電流はほぼ一定値で制御されていると 考えてよいので加熱時の電圧はデバイスの温度によって

変化していると推測できる. したがって, 加熱時におけ る電圧の実測値とシミュレーションの差は、シミュレー ションによるデバイスの温度変化が実際の計測と比較し て立ち上がりが速くなっているか、シミュレーションで 使用したデバイスの温度特性が実際のものと異なってい る可能性が考えられる.しかしながら、実際の計測では 加熱時のジャンクション温度は計測できないため、現状 ではこの加熱時の温度変化の差については確認できてい ない. 表2のデバイスの温度特性は実測による I-V 特性 の温度変化に基づいているが、この測定はサンプルを恒 温槽の中に入れてサンプル全体を一定温度に制御した状 態で電気特性を測定している.一方,パワーサイクル試 験においては、温度はチップとその周囲において上昇し ているためサンプルには温度があまり上昇していない部 分が存在する. 例えば図2のアルミリードや基板につい てはパワーサイクル試験時には温度があまり上昇してい ないと考えられる. デバイスの温度特性を計測している 際にはこのアルミリードや基板についても周囲と同様に 加熱されているため、今回のモデルのようにアルミニウ ムや85Mo-15Cuの抵抗率の温度変化を考慮していないと 温度特性にずれが発生する可能性がある.次に、表4に 冷却時の Vf の計測値から推測した実測の Timax, シミュ レーションによる冷却時の Vf の計算値から推測したシミ ュレーションによる Tjmax, シミュレーションの温度解 析の結果によるチップの最高温度を示す. Timax につい

てはシミュレーションによる結果と実測値の差は1℃以 内であるが、シミュレーションによるチップの最高温度 は7℃以上高い値を示している.この結果は冷却時の温 度プロファイルから計算した Tjmax はデバイス全体の温 度分布を考慮した電気特性に基づく Vfの値から算出され ているため、チップの平均的な温度を示しており、チッ プの局所的な最高温度とは異なっていると解釈すること ができる.実測ではチップの温度分布は計測できていな いがこれらの結果から実際にチップの温度分布を計測す ると Tjmax よりも高くなっている部分が存在する可能性 がある.

これらの温度差については、実装材料の耐久性に影響 する可能性があるため、パワーモジュールの信頼性を考 える上で考慮しておく必要があると思われる. 今後はこ の温度差や電圧プロファイルの差の原因を調査し、シミ ュレーションによる解析結果が正しいのか、他の実装材 料の温度依存性など別の要因をシミュレーションに反映 させる必要があるのか、などを確認する必要がある.

4. まとめと今後の展開

抵抗体に電流密度と温度の関数を組み込んだ導電率を 設定することにより、半導体の温度特性を簡易的に再現 する FEM モデルを用いて、オープン CAE による電気-熱 連成解析を行う手法について検討を行った.SiCSBD を 実装した試作サンプルについて、熱過渡解析の実測とシ ミュレーションによる解析結果との比較を行ったとこ ろ、シミュレーションと実測で構造関数が一致し、提案 するモデルの妥当性が確認できた.

このモデルを使用してパワーサイクル試験の試験条件 にしたがったシミュレーションを行い実測による測定結 果と比較を行った.冷却時の温度プロファイルや電圧プ ロファイルについては、シミュレーションと実測はよく 一致したが、加熱時のデバイスの最高温度と冷却時の温 度プロファイルから算出したジャンクション温度には差 があり、また加熱時の電圧プロファイルについては実測 の値はシミュレーションの結果と比較して緩やかになっ ていることが分かった.

今後は加熱時の電圧プロファイルの差の原因を確認す るために、アルミニウムや銅および 85Mo-15Cu などの材 料についても抵抗率の温度依存性を考慮したモデルによ って解析を行い、その結果に基づいて解析モデルの見直 しを行う予定である.

衣4 夫側とシミュレーションの比較					
試験条件 (目標温度)	175°C	200°C	225°C		
実測の加熱電流 [A]	34.7	37.9	40.1		
シミュレーションの設定 電流 [A]	34.49722	37.53265	39.84700		
実測の Tjmax [°C]	174.3	199.9	224.5		
シミュレーションによる Tjmax [℃]	175.0	200.0	225.0		
シミュレーションによる チップの最高温度 [℃]	182.1	207.3	232.3		

表4 実測とシミュレーションの比較

【参考文献】

- 森田滉隆, 于強: " 電気-熱-構造連成解析を用いた車 載用パワーモジュールの評価方法の確立", 第二十四 回マイクロエレクトロニクスシンポジウム論文集 (2014), 2C4-3.
- 2. 八坂慎一,田口勇,篠原俊朗: " 高温パワーサイクル 試験による銀ナノ粒子接合材料の信頼性評価",第33 回エレクトロニクス実装学会春季講演大会(2019), 12B1-02.
- 八坂慎一, 篠原俊朗: "回路シミュレータ(LTspice) による電気-熱連成解析用デバイスモデルの検証",第 34回エレクトロニクス実装学会春季講演大会 (2020), 4D2-01.
- 八坂慎一, 篠原俊朗: "オープン CAE によるパワー 半導体の電気-熱連成解析と熱過渡解析への応用",第 30 回マイクロエレクトロニクスシンポジウム (2020), 1A1-1.
- 5. https://www.csc.fi/web/elmer (参照日:2023/7/14)
- 6. JEDEC Standard JESD51-14: " Transient Dual Interface Test Method for the Measurement of Thermal Resistance Junction-to-Case of Semiconductor Devices with Heat Flow through a Single Path", November 2010

研究報告2023 目次 【情報・生産技術部】

横田 知宏(情報・生産技術部 加工評価グループ) 奥田 誠(情報・生産技術部 システム技術グループ)

中小製造業における工場のスマート化に向けての一検討

千家 雅之(情報・生産技術部 システム技術グループ)

1. はじめに

近年デジタル・トランスフォーメーション(以降, DX) の実現に向けて各所で様々な取り組みが行われており,経 済産業省や総務省が中心となって取りまとめた文書が公開 されている⁽¹⁾⁽²⁾。DX 白書⁽¹⁾によると、中小企業における DX は大企業と比べて進んでおらず予算や IT 人材の確保が課 題であると報告されている。

一方,製造業に関しては製造業 DX として進められてお り,DX の実現方法の一つとして工場のスマート化が関心 を集めている。これはセンサーやカメラ等によってデジタ ル化された製造現場の情報を蓄積・分析・活用するための 基盤を整備することである。この工場のスマート化の実現 は工場作業員と経営層の間の情報共有を促進しデータ駆動 型経営を支える重要な取り組みであるが,高速で信頼性が 高い情報通信システムの導入は多くの中小工場にとって費 用対効果の面から慎重にならざるを得ない。より安価でよ り単純な製造現場の情報を共有する方法が望まれる。本稿 では工場のスマート化の目的を整理した後,中小工場向け にクラウドベースの表計算ソフトを用いる方法を紹介する。

2. スマート化の目的と性能要件の関係

工場のスマート化によって実現したいことは各社各様で はあるが、文献(3)では多数ある事例を分類・整理してひな 型 (ユースケース) としてまとめている。 そこでは 44 のひ な型が紹介されているが、「データの収集」、「データの伝送」、 「データの蓄積」、「データの可視化」の4つのひな型が基 礎になると述べられている。スマート化によって実現した いことが上位にありそれによって基礎となる4つのひな型 の性能要件が決定される。例えば実現したいことが高精細 カメラを用いた外観検査であればそれに見合った性能が 4 つのひな型に求められる。すなわちスマート工場の情報通 信システムに求められる性能はスマート化の目的によって 変わるため、目的が曖昧であったり目的が複数あったりす ると構想段階で性能を絞り込むことは難しい。しかし、構 想段階で目的を明確化することも難しいため、スマートエ 場では情報通信システムを変化していく目的に合わせて能 動的に改良していくことが推奨される。

3. 中小工場のスマート化へ向けての一検討

3.1 スマート化の対象とする中小工場

本稿では社内に DX 推進業務に従事できる IT 人材が十 分ではなく DX 推進業務を外部委託することも難しい中小 製造業の工場を想定する。専門外ではあるが IT に関心があ る従業員が外部機関の協力を得ながら DX 推進業務を担当 する場合を想定する。

3.2 表計算ソフトを用いる方法

先に述べたように工場内の情報通信システムは継続的に 改良するものと捉え,より単純化した仕組みでその構築に 着手することも選択肢になる。その考えに従い本稿ではス マート工場に求める性能要件を深く考慮しない。また,中 小工場においては,前述した4つのひな形の中で特に「デ ータの伝送」及び「データの蓄積」が問題であり,限られ たリソースで情報通信システム(通信インフラやデータベ ースシステム等)を構築・運用するハードルは高く,低コ ストで実装する方法が望まれる。

本稿では上記方針に沿う方法の一つとしてクラウドベー スの表計算ソフトを用いる方法を採用する。この方法によ ってインターネットに接続できれば使い慣れている表計算 ソフトでデータの蓄積と可視化が可能になる。また、デー タの蓄積をするためのシステムを工場内に持つ必要がない ためデータの伝送に必要なネットワークの構成も簡略化さ れる。図1にシステムの概要図を示す。シングルボードコ ンピュータ(以降, SBC)は通信モジュールの搭載もしく はモバイルルータ等の通信端末への接続によってインター ネットに接続可能となる。センサーは SBC の基板に直接も しくは拡張ボードを通して接続される。SBC が取得したセ ンサー値は Web API を通じてクラウドベースの表計算ソフ ト上のワークシートに書き込まれる。PC から Web アプリ ケーションの表計算ソフトにアクセスすればデータを表示 することができ, ワークブックの共有設定を変更すること で取得したセンサー値を社内で共有できるようになる。

3.3 試作したシステム

前節の方法を確認するために,SBC に Raspberry Pi 4 Model B を用いて SBC が取得した光センサーの値をクラウ ド上で動作する Microsoft Excel Online 上のワークシートに 一定間隔で書き込むというシステムを試作した。試作シス テムに利用した SBC とセンサーを図2に示す。インターネ ットへの接続は試作段階のため有線で行った。



図1 システムの概要図



図2 試作システムに用いた SBC とセンサー

データの可視化は PC の Web ブラウザからクラウド上に ある目的の Excel ファイルを Excel Online で開くことで実 行できる。その様子を図 3 に示す。図 3 (a)はデータ蓄積用 のワークシートの画面であり,最新のセンサー値を表で確 認できる。図 3 (b)はデータ可視化用のワークシートの画面 であり, Excel Online の機能を用いて利用者に分かりやすい 形で情報を表示できる。ここでは Excel Online のピボット テーブルとグラフ作成の機能を用いてセンサー値を時系列 で表示している。

SBC から Excel Online への接続は Microsoft Graph API を 用いた。Microsoft Graph API を利用するために事前準備と して、Azure Active Directory にログインして API を利用す るアプリケーションの情報を登録し、そしてそのアプリケ ーションのアクセス許可及びアクセストークンを取得する ための設定を行った。Excel ファイル上の Table 1 (図 3 (a) の表) への書き込みは下記のエンドポイントを通じて行っ た。

https://graph.microsoft.com/v1.0/users/{userid}/drive/root:/Sample.xlsx:/workbook/tables/Table1 /rows/add

ー定間隔でセンサー値を取得し POST コマンドを用いて 上記エンドポイントへ時刻とセンサー値を含むデータレコ ードを送信する処理を Python 3 で実装した。

応答性能の問題から秒単位のデータの書き込みは難しい が,分単位のデータの書き込みができることを確認できた。 他の実装方法として, Excel Online を使う場合は Azure Logic Apps を経由して Excel ワークシートに書き込む方法 や Google Spreadsheet を使う場合は Google Sheets API を利 用する方法がある。

4. おわりに

本稿では工場作業員と経営層が情報共有するための基盤 をスモールスタートで始めることに焦点を当てクラウドベ ースの表計算ソフトを用いて情報共有を行う方法を紹介し た。懸念事項として、SBC を 4G もしくは 5G 等のモバイ ル通信網を用いてインターネットに接続する方法を用意す る必要があること、大手 IT 企業で提供されているクラウド サービスの利用は基本的に有償(Microsoft 365 等のサブス クリプションサービスの購入が必要)であること、従量課 金制の場合は高頻度のセンサーデータの更新が高コストに 繋がる可能性があること、応答性能の問題から秒単位のデ ータ更新は難しい場合があること、クラウドサービスに接 続するためのアクセストークンの取得及び更新の手順が複 雑であることが挙げられる。しかしながら、工場側で管理 しなければならないソフトウェアやシステムが少なくなる メリットは大きいと考えられる。

本稿で紹介した方法は性能上の制約から適用できる対象 は限定されてしまうかもしれないが、中小工場が工場のス マート化を進める上での第一歩になると考えている。

【参考文献】

- 独立行政法人情報処理推進機構 DX 白書有識者委員会:「DX 白書 2023」, https://www.ipa.go.jp/publish/wp-dx/gmcbt8000000botk-att/000108041.pdf (参照 2023-08-15)
- (2) 総務省自治行政局:「自治体 DX 推進参考事例集」, https://www.soumu.go.jp/menu_news/snews/01gyosei07_02000152.html (参照 2023-08-15)
- (3) Lukas Budde, Roman Hänggi, Thomas Friedli and Adrian Rüedy : Smart Factory Navigator, pp.40-55, Springer International Publishing (2023)

| テハイス名 | センサー名 | 時刻 | J ⊻ 1£
 | V
 | 3
 | デバイス名 結 🐒
 | | センサー名 🛛 🐔 🍢
 | I | 日付 🗄 🐒 | | | |
|--------|---|--
--

--
--
--
--|---

--|---|--|--|--|
| raspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:38:06
 | 617
 | 4
 | raspil
 | | Light
 | [[| 2023/8/15 | | | |
| raspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:38:18
 | 617
 | 6
 |
 | |
 | | 2023/8/17 | | | |
| raspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:38:32
 | 617
 | 7
 |
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:38:45
 | 617
 | 8
 |
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:38:57
 | 617
 | 9
 |
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:39:09
 | 617
 | 10
 |
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:54:05
 | 617
 | 11
 |
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:54:17
 | 618
 | 12
 |
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:54:28
 | 617
 | 13
 |
 | |
 | | | | | |
| raspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:54:42
 | 617
 | 15
 |
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:54:54
 | 617
 | 16
 |
 | | センサ
 | ー値の時間変 | 芝化 | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:55:07
 | 617
 | 17
 | 700
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:55:21
 | 617
 | 18
 | 600
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:55:32
 | 617
 | 19
 | 50 500
400
 | |
 | | | | | |
| raspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:55:43
 | 617
 | 20
 | ☆ 300
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:55:58
 | 615
 | 22
 | 200
 | |
 | | | | | |
| aspi1 | Light | 2023/8/15 | 17:56:09
 | 576
 | 23
 | 0
 | |
 | | | | | |
| raspil | Light | 2023/8/15 | 17:56:22
 | 539
 | 24
 | 0:00 1:00 2:00 3:00
 | 4:00 5:00 | 0 6:00 7:00 8:00 9:00 10:0
 | 00 11:00 12:00 13: | 00 14:00 15:00 16:00 17:00 18 | 00 19:00 20 | 2:00 21:00 2 | 22:00 23:00 |
| aenil | Light | 2023/8/15 | 17:56:34
 | 546
 | 25
 |
 | |
 | 10(30) | | | | |
| | F.v X aspil aspil aspil aspil | F/4,24 0 10 10 aspli Light 1 aspli Light 1 | Fx47x8 U <td>Fx74.78 0<!--</td--><td>Fx74 X U tyby <thu th="" tyby<=""> <thu th="" tyby<=""> <thu td="" ty<="" tyby<=""><td>Fx/A 2 0 E/7 <t< td=""><td>Fx/A 26 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 Fx/A 26 E % aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 3 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:07 617 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 7 7 7 aspl2 Light 2023/8/15 17.38:32 617 7 7 7 aspl3 Light 2023/8/15 17.38:57 617 7 7 7 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:05 617 13 1</td><td>Fx42A2 0 <td< td=""><td>Fx7478 0 0 0 0 0 0 aspli Light 2023/8/15 17.38.30 617 7 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.58.09 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.05 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.07 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15<!--</td--><td>Fr/47.8 U to 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.65 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.72 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:55.2 617</td><td>Fx7478 U 2v2/8/15 0 11 0 16 0 1 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl2 Light 2023/8/15 17.38.12 6.17 aspl3 Light 2023/8/15 17.38.57 6.17 aspl4 Light 2023/8/15 17.58.47 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.54.42 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.67 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17</td><td>Fx7428 0 42 59-8 0 167 0 168 0 168 0 168 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:18 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.58:09 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:07 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:32 617 aspl1 Light 2023/8/15</td><td>Fx423 0 42*9-3 0 14*</td></td></td<></td></t<></td></thu></thu></thu></td></td> | Fx74.78 0 </td <td>Fx74 X U tyby <thu th="" tyby<=""> <thu th="" tyby<=""> <thu td="" ty<="" tyby<=""><td>Fx/A 2 0 E/7 <t< td=""><td>Fx/A 26 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 Fx/A 26 E % aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 3 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:07 617 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 7 7 7 aspl2 Light 2023/8/15 17.38:32 617 7 7 7 aspl3 Light 2023/8/15 17.38:57 617 7 7 7 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:05 617 13 1</td><td>Fx42A2 0 <td< td=""><td>Fx7478 0 0 0 0 0 0 aspli Light 2023/8/15 17.38.30 617 7 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.58.09 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.05 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.07 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15<!--</td--><td>Fr/47.8 U to 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.65 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.72 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:55.2 617</td><td>Fx7478 U 2v2/8/15 0 11 0 16 0 1 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl2 Light 2023/8/15 17.38.12 6.17 aspl3 Light 2023/8/15 17.38.57 6.17 aspl4 Light 2023/8/15 17.58.47 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.54.42 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.67 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17</td><td>Fx7428 0 42 59-8 0 167 0 168 0 168 0 168 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:18 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.58:09 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:07 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:32 617 aspl1 Light 2023/8/15</td><td>Fx423 0 42*9-3 0 14*</td></td></td<></td></t<></td></thu></thu></thu></td> | Fx74 X U tyby U tyby <thu th="" tyby<=""> <thu th="" tyby<=""> <thu td="" ty<="" tyby<=""><td>Fx/A 2 0 E/7 <t< td=""><td>Fx/A 26 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 Fx/A 26 E % aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 3 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:07 617 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 7 7 7 aspl2 Light 2023/8/15 17.38:32 617 7 7 7 aspl3 Light 2023/8/15 17.38:57 617 7 7 7 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:05 617 13 1</td><td>Fx42A2 0 <td< td=""><td>Fx7478 0 0 0 0 0 0 aspli Light 2023/8/15 17.38.30 617 7 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.58.09 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.05 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.07 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15<!--</td--><td>Fr/47.8 U to 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.65 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.72 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:55.2 617</td><td>Fx7478 U 2v2/8/15 0 11 0 16 0 1 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl2 Light 2023/8/15 17.38.12 6.17 aspl3 Light 2023/8/15 17.38.57 6.17 aspl4 Light 2023/8/15 17.58.47 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.54.42 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.67 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17</td><td>Fx7428 0 42 59-8 0 167 0 168 0 168 0 168 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:18 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.58:09 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:07 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:32 617 aspl1 Light 2023/8/15</td><td>Fx423 0 42*9-3 0 14*</td></td></td<></td></t<></td></thu></thu></thu> | Fx/A 2 0 E/7 0 E/7 <t< td=""><td>Fx/A 26 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 Fx/A 26 E % aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 3 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:07 617 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 7 7 7 aspl2 Light 2023/8/15 17.38:32 617 7 7 7 aspl3 Light 2023/8/15 17.38:57 617 7 7 7 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:05 617 13 1</td><td>Fx42A2 0 <td< td=""><td>Fx7478 0 0 0 0 0 0 aspli Light 2023/8/15 17.38.30 617 7 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.58.09 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.05 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.07 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15<!--</td--><td>Fr/47.8 U to 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.65 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.72 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:55.2 617</td><td>Fx7478 U 2v2/8/15 0 11 0 16 0 1 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl2 Light 2023/8/15 17.38.12 6.17 aspl3 Light 2023/8/15 17.38.57 6.17 aspl4 Light 2023/8/15 17.58.47 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.54.42 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.67 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17</td><td>Fx7428 0 42 59-8 0 167 0 168 0 168 0 168 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:18 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.58:09 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:07 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:32 617 aspl1 Light 2023/8/15</td><td>Fx423 0 42*9-3 0 14*</td></td></td<></td></t<> | Fx/A 26 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 U E/97 Fx/A 26 E % aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 3 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:07 617 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 7 7 7 aspl2 Light 2023/8/15 17.38:32 617 7 7 7 aspl3 Light 2023/8/15 17.38:57 617 7 7 7 7 7 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:05 617 13 1 | Fx42A2 0 <td< td=""><td>Fx7478 0 0 0 0 0 0 aspli Light 2023/8/15 17.38.30 617 7 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.58.09 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.05 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.07 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15<!--</td--><td>Fr/47.8 U to 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.65 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.72 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:55.2 617</td><td>Fx7478 U 2v2/8/15 0 11 0 16 0 1 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl2 Light 2023/8/15 17.38.12 6.17 aspl3 Light 2023/8/15 17.38.57 6.17 aspl4 Light 2023/8/15 17.58.47 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.54.42 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.67 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17</td><td>Fx7428 0 42 59-8 0 167 0 168 0 168 0 168 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:18 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.58:09 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:07 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:32 617 aspl1 Light 2023/8/15</td><td>Fx423 0 42*9-3 0 14*</td></td></td<> | Fx7478 0 0 0 0 0 0 aspli Light 2023/8/15 17.38.30 617 7 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.32 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.38.45 617 aspli Light 2023/8/15 17.58.09 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.05 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.07 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.21 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15 17.55.36 617 aspli Light 2023/8/15 </td <td>Fr/47.8 U to 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.65 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.72 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:55.2 617</td> <td>Fx7478 U 2v2/8/15 0 11 0 16 0 1 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl2 Light 2023/8/15 17.38.12 6.17 aspl3 Light 2023/8/15 17.38.57 6.17 aspl4 Light 2023/8/15 17.58.47 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.54.42 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.67 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17</td> <td>Fx7428 0 42 59-8 0 167 0 168 0 168 0 168 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:18 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.58:09 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:07 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:32 617 aspl1 Light 2023/8/15</td> <td>Fx423 0 42*9-3 0 14*</td> | Fr/47.8 U to 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.66 617 aspli Light 2023/8/15 17:33.65 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.72 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:54.28 617 aspli Light 2023/8/15 17:55.2 617 | Fx7478 U 2v2/8/15 0 11 0 16 0 1 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.38.06 6.17 aspl2 Light 2023/8/15 17.38.12 6.17 aspl3 Light 2023/8/15 17.38.57 6.17 aspl4 Light 2023/8/15 17.58.47 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.54.42 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.67 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17.55.63 6.17 aspl1 Light 2023/8/15 17 | Fx7428 0 42 59-8 0 167 0 168 0 168 0 168 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:06 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:18 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.38:57 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.58:09 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.54:28 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:07 617 aspl1 Light 2023/8/15 17.55:32 617 aspl1 Light 2023/8/15 | Fx423 0 42*9-3 0 14* |

図3 PC のブラウザ上で実行される表計算ソフトの画面

機械学習を用いた切削加工面粗さの判別

横田 知宏(情報・生産技術部 加工評価グループ) 奥田 誠(情報・生産技術部 システム技術グループ)

1. はじめに

近年の製造現場では、人手不足、後継者不足などの問題 への対応のため、デジタル技術を活用した工程の自動化が 進められている。しかしながら、切削加工においてはいま だ人の経験知が必要な作業が多く、自動化を阻害している。 例えば、エンドミル加工において良好な表面性状(加工面 粗さ)を得るために、作業者が経験を頼りに加工条件の設 定、調整をおこなっている。自動化を進めるためには、工 作機械が加工中に自動で加工条件を適切な値に調整する ことが必要となる。このような自律型工作機械を実現する ためには、切削加工で得られる加工面粗さを正確に予測す る技術が必要である。そこで我々は加工中のセンサデータ から加工面粗さを推定する機械学習モデルの開発を進め ている。これまでに、加工面粗さの悪化に大きな影響を及 ぼすびびり振動の発生を判定可能な機械学習モデルを開 発した¹⁾。

本研究では、びびり振動判定の機械学習モデルを応用し、 加工面粗さを特定の閾値で判別する機械学習モデルを作 成した。

2. 実験及び結果

スクエアエンドミルによる切削実験をおこない、機械学 習に必要なデータを収集した。使用した工作機械は、立形 マシニングセンタ V33 (牧野フライス製作所製、以下 MC1 と記す)及び5軸制御マシニングセンタ VC-X350 (ニデ ックオーケーケー製、以下 MC2 と記す) である。MC2 で の実験環境を図1に示す。MC1でもほぼ同様の環境を構 築した。加工中の加速度を測定するために、主軸に加速度 センサを設置した。また切削抵抗を測定するために、治具 を介して被削材を切削動力計に固定した。直径 10 mm、刃 数 2 枚のスクエアエンドミルを用い、ドライで長さ 100 mmの板材(材質 S50C)の側面切削をおこなった。表1に 示す範囲の中で切削条件の各項目をランダムに選定し、 100 通りの組み合わせを設定して2台のマシニングセンタ で同一条件の実験をおこなった。実験後、表面粗さ測定機 SURFCOM NEX 241 SD2-13 (東京精密製) により各条件の 被削材の加工面粗さを測定した。算術平均粗さ Ra 及び最 大高さRzを機械学習の判別データとした。

同一条件で加工した場合の面粗さ Ra について、横軸を MC1、縦軸を MC2 としてプロットした散布図を図 2 に示 す。同種のエンドミル、被削材を用いて、同一の切削条件 で加工したにも関わらず、加工面粗さが大きく異なってい る。これは、工作機械の剛性などの違いが加工面粗さに影



図1 実験環境(5軸制御マシニングセンタ)

表1 切削条件の各項目の設定範囲

項目		設定範囲
切削速度	(m/min)	50~100
一刃当り送り量	(mm/tooth)	0.05~0.15
径方向切込み量	(mm)	0.2~1.0
軸方向切込み量	(mm)	3.0~15.0



響することを示している。このことから、異なる工作機械 に対して、切削条件のみで加工面粗さを予測することは難 しいと考えられる。

本研究では、加工面粗さを特定の閾値で判別する機械学 習の分類モデルを作成した。機械学習モデルにはランダム フォレストを用い、加工面粗さ判別の正解率により学習モ デルの性能を評価した。正解率とは、予測に用いた全デー タ件数に対して、加工面粗さを正しく判別した件数の割合 である。学習モデルの汎化性能の評価に、全データを条件 ごとにランダムに学習データ8割、評価データ2割で分割 してグループ交差検証をおこなった。

機械学習モデルの作成に用いたデータセットは次のと おりである。目的変数は、実験で得られた加工面粗さ Ra 及び Rz を元に0または1でラベル付けした二値データと した。被削材の切削開始6mmの位置から94mmまでを4 mmごとに分割し、その4mm区間ごとに Ra<1.6 µm か つ Rz<6.3 µmの場合を0、その他の場合を1にラベル付 けした。作成した機械学習モデルでは、目的変数である加 工面粗さを0または1で分類した。説明変数は切削4条件 (切削速度、一刃当り送り量、径方向切込み量、軸方向切 込み量)と、加速度及び切削抵抗のセンサデータから算出 した特徴量とした。

センサデータの特徴量の算出方法について述べる。加速 度の周波数分析によるパワースペクトル分布を求めると、 加工面粗さが大きい区間では 3,000~4,000 Hz のパワース ペクトルが大きくなる傾向にあった。3,000~4,000 Hz 以 外の周波数領域では加工面粗さによる違いはほとんどな かった。このことから、加工面粗さの判定に 3,000~4,000 Hz のパワースペクトルを用いることが有効であると考え られた。そこで、X、Y、Z 軸方向の加速度データそれぞれ について、3,000~4,000 Hz のパワースペクトルの積分値 を特徴量とした。また切削抵抗については、X、Y、Z 軸方 向それぞれの 4 mm 区間ごとの最大値を特徴量とした。

ここから、作成した機械学習モデルの評価結果を示す。 はじめに切削4条件のみを説明変数とした機械学習モデ ルの正解率を評価した。その結果、正解率はMC1の場合 79.4%、MC2の場合83.3%であり、いずれも十分な値では なかった。これは、前述した通り加工面粗さに工作機械の 剛性や工具ホルダ等の影響が加わっているためである。し たがって、機械学習モデルの正解率を向上させるには、工 作機械の特性を考慮した説明変数を追加する必要がある。

ランダムフォレストでは各説明変数の重要度を導出す ることができる。MC1 の場合の各説明変数の重要度を図 3 に示す。径方向切込み量の重要度が他に比べ著しく高か った。この傾向は MC2 の場合でも同様であった。したが って切削4条件の中では、加工面粗さには径方向切込み量 の影響が大きいことがわかった。

機械学習の正解率を向上させるために、説明変数に加速 度特徴量と切削抵抗特徴量を追加した機械学習モデルを 作成した。機械学習モデルの正解率を図4に示す。切削4 条件と加速度特徴量を組み合わせた場合に MC1、MC2 い ずれも正解率は90%を超えた。一方、切削4条件と切削抵 抗特徴量を組み合わせた場合では MC1、MC2 とも90%を 下回った。また、切削4条件と加速度特徴量、切削抵抗特 徴量をすべて組み合わせた場合の正解率は、切削4条件+ 加速度特徴量の場合と大差なかった。このことから、機械 学習モデルに対して切削抵抗特徴量の影響度は小さく、セ ンサデータとしては加速度特徴量の追加のみで高い精度 の機械学習モデルを構築できることがわかった。また加速



度特徴量の追加により、MC1、MC2の正解率にほとんど 差がなくなった。このことから、異なる工作機械でも主軸 の加速度データを説明変数に用いることで、加工面粗さを 精度良く推定できることが示唆された。

おわりに

本研究では、スクエアエンドミルによる側面切削の実験 データから、加工面粗さを特定の閾値で判別する機械学習 モデルを作成した。その結果、2台のマシニングセンタい ずれにも高い正解率が得られる機械学習モデルを構築す ることができた。今後は、工作機械の自律制御への応用を 考慮して、機械学習モデルの分類結果から適正な加工条件 を出力する手法を開発する。

謝辞

本研究は公益財団法人大澤科学技術振興財団の研究助 成金を受けて実施しました。ここに感謝申し上げます。

【参考文献】

1.横田知宏,奥田誠,2022 年度砥粒加工学会学術講演会 (ABTEC2022),345-346(2022)

【外部発表】口頭発表 1件

研究報告2023 目次 【化学技術部】

- ◆ポリ乳酸の劣化に関する総合的解析・・・・・ 29
 - 村上 小枝子(化学技術部バイオ技術グループ)
 - 田中 聡美、加藤 千尋(化学技術部環境安全グループ)
 - 津留崎 恭一、武田 理香、羽田 孔明(化学技術部材料化学グループ)
 - 高橋 亮(化学技術部新エネルギーグループ)
 - 長沼 康弘(機械・材料技術部解析評価グループ)
- ◆ウェルド及び気泡を有するガラス繊維強化ポリカーボネート射出成形品の破断面・・・・・・ 31
 - 荒木 真由美(化学技術部 環境安全グループ)
 - 羽田 孔明(化学技術部 材料化学グループ)
 - 田中 聡美(化学技術部 環境安全グループ)
 - 安田 健((地独)東京都立産業技術研究センター)
- ◆熱分解GC/MSによるポリアミドの定性分析・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・34
 - 高橋 亮(化学技術部新エネルギーグループ)
- - 武田 理香、津留崎 恭一(化学技術部材料化学グループ)

ポリ乳酸の劣化に関する総合的解析

村上小枝子(化学技術部バイオ技術グループ) 田中聡美、加藤千尋(化学技術部環境安全グループ) 津留崎恭一、武田理香、羽田孔明(化学技術部材料化学グループ) 高橋亮(化学技術部新エネルギーグループ)

長沼康弘(機械・材料技術部解析評価グループ)

1. はじめに

近年、低炭素社会の実現に向けた取り組みとして、バイ オプラスチックの積極的な利用が進められている。中でも、 ポリ乳酸(PLA)は、生分解性かつバイオマス由来原料か ら製造可能なため、市場で普及が進んでいるバイオプラス チックの1つである。PLAの用途は、包装材料や農業用フ ィルム、土木資材など消耗品的な用途で用いられてきたが、 近年、ブレンド、アロイ化などで強度や加工性を高めるこ とで自動車部品や電子機器など耐久材への応用も検討さ れている。

耐久材としての利用にあたっては、一般的なプラスチッ クと同様に、光・熱・水などの環境因子による劣化を考慮 する必要がある。

プラスチックの劣化に関する相談は当所においても数 多く寄せられている。プラスチック劣化の原因究明につな がる情報を提供するため、多岐にわたる劣化評価・診断法 の中から相談内容に応じて適切な手法を選択し、劣化現象 を的確かつ迅速に把握することが重要である。そこでわれ われは、状況に応じた適切な解析法選定のための指針を得 ることを目的とし、樹脂グレージング材を対象に、樹脂の 機械的特性や加水分解性などの化学的性質の違いを考慮 して、劣化の各ステージに応じた評価分析手法を選択する 必要性を明らかにしてきた¹⁰。

本研究では、PLA の耐候劣化について分析評価し、劣化 現象の特徴について検討したので報告する。

2. 実験

2.1 試料

PLA は、市販の PLA ヘラ (アズワン(株)製) を試験・ 分析に供した。

2.2 促進耐候性試験

試験には、キセノンウェザーメーターX75LZ(スガ試験 機(株)製)を使用した。試験条件は、JIS K 7350-2-1995 に 準拠し、放射照度 60±3 W/m²(波長 300~400nm)、ブラ ックパネル温度 63°C、1 サイクル 60 分間の照射時間中 に 12 分間の水噴射を行った。暴露時間は、100、200、400、 600、800 時間とした。

2.3 促進耐候性試験を行った試料の評価

表面を削って採取した試料について、示差走査熱量計 DSC3100 (ブルカージャパン㈱製)を用いて熱特性を、ゲ ル浸透クロマトグラフ HLC 8220GPC (東ソー㈱製)を用 いて、分子量及び分子量分布の変化を評価した。化学構造 については、フーリエ変換赤外分光光度計 FTIR-4100 (日 本分光(株)製)により表面数µmの情報が得られる ATR 法 を用いて赤外吸収スペクトルを測定することで評価した。 力学特性については、材料試験機 5565 型 (インストロン リミテッド製)により引張試験を行った。

3. 結果と考察

図1 に耐候性試験前後の試料の様子を示す。試験後に 試料の白濁が観察された。



図1. 耐候試験前後の外観観察結果

図2に分子量分布、図3に数平均分子量(Mn)、重量平 均分子量(Mw)、ならびに z 平均分子量(Mz)の変化を 示す。暴露に伴い、分子量の低下が観測され、PLA が分解 していることが確認できた。また、Mw、Mz は、緩やか に低下していくが、Mn については、100時間から 200時 間にかけての低下の度合いが大きく、その後は緩やかに低 下することがわかった。Mn には Mw、Mz に比べて、低 分子量成分の増減の影響がより大きく現れる。これより、 暴露初期おいて、低分子量領域の成分への分解がより進行 したと考えられる

図4にDSCの結果の一例として暴露時間800時間のサ ンプルのDSC曲線を示す。PLAでは昇温により、ガラス 転移によるベースラインシフト、続いて冷結晶化による発 熱ピーク、融解による吸熱ピークが観測される。また、降 温時には、結晶化による発熱ピークがみられる。このうち、 冷結晶化のピーク温度に着目し、暴露時間による変化を 調べた。結果を図5に示す。冷結晶化のピーク温度は暴露 200時間にかけて低下の度合いが大きく、その後、緩やか に低下した。一般的に、分子量が低いと分子拡散が早いた め、結晶化速度が増加する²⁾。冷結晶化ピーク温度の低下 は、暴露により分子量が低下し、結晶化速度が増加し、よ り低温で結晶化が進行したことに起因すると考えられる。 ピーク温度の低下が大きい暴露初期では、分子量測定にお いても、低分子量領域への分子量分布のシフトが観測され ており、DSCと分子量測定が相関する結果となった。





図6に暴露前と暴露 800 時間後の赤外吸収スペクトルを 示す。測定波数領域でスペクトルに顕著な変化は見られな かった。これは PLA の劣化が主に主鎖の切断によるもの で、単位構造に変化がないためと考えられる。



次に、上述の劣化現象が材料の機械特性にどう影響する か検討した。図7に引張試験による引張強度ならびに破断 伸びの変化を示す。引張強度ならびに破断伸びとも低下す るが、特に200時間までの低下の程度が大きいことが分か った。分子量の低下により、脆化が進み、特に低分子量成 分が増える暴露初期で、機械特性の低下が認められたもの と推察される。



4. まとめと今後の展開

プラスチックの劣化の総合的な解析を目的として、バイ オプラスチック材料である PLA を対象として、促進耐候 性試験を行い、各種分析、評価を行った。表1に今回検討 した評価法により観測された劣化現象と劣化を観測でき た暴露時間をまとめたものを示す。

本研究結果については、データベース化などにより、技 術支援への活用を図っていきたい。

表1. 各評価法で観測されたポリ乳酸の劣化現象

評価項目	観測された事象	劣化を確認できた 暴露時間			
引張試験	引張強さ、破断伸びの低下	100 時間			
分子量測定	分子量の低下	100 時間			
熱分析	冷結晶化ピーク温度の低下	100 時間			
赤外分光測定	なし ※主鎖切断による分解が またろ可能性を示唆	-			

【参考文献】

1. 村上他, KISTEC Annual Research Report, 57 (2021).

2. 山口政之, Polyfile, 48, 20 (2011).

remp/

ウェルド及び気泡を有する

ガラス繊維強化ポリカーボネート射出成形品の破断面

荒木 真由美(化学技術部 環境安全グループ)
 羽田 孔明(化学技術部 材料化学グループ)
 田中 聡美(化学技術部 環境安全グループ)
 安田 健((地独)東京都立産業技術研究センター)

1. はじめに

プラスチックの射出成形においては、さまざまな成形不 良が生じるが、ウェルドラインや気泡もその一つである。 ウェルドラインとは、溶融樹脂合流部に発生する細線模様 である。気泡とは、成形品内の空洞である。気泡は、巻き 込んだ空気や樹脂由来の揮発分などが成形品内に取り残 される場合と、冷却時に、先に固化した表面層に、厚肉部 のコア層が引っ張られて空洞が生じる場合がある¹。

上記のような成形不良は、外観を損ねるだけでなく、組織上で不連続な箇所が生じたり、局所的に肉厚の薄い箇所が生じることにより、機械的物性を低下させる。これは、構造材料として用いられることの多い短繊維強化熱可塑性樹脂(FRTP)の射出成形品においては、重大な問題となりうる。

プラスチックの破損は、しばしば、特定の箇所に応力が 集中することによって起きる。特定の箇所とは、例えば肉 厚が変化する箇所や、ノッチ、ウェルドラインなどが挙げ られる。破断面を観察することにより、き裂の起点や破壊 過程を、経験的に推察可能な場合がある。

FRTPの射出成形品では、繊維の存在により、通常の破断面の解釈が困難であるが、ウェルドラインのような成形不良が原因となる破壊については、特徴的な破断面を呈することが予想される。また、繊維は樹脂と共に流動すると考えられるため、繊維を観察することにより、樹脂流動の様子を把握できる。

そこで、本研究では、ウェルドラインと気泡を有するダ ンベル形試験片を射出成形により作製し、引張破壊により 得た破断面の観察を行い、成形不良品の破壊について考察 したので報告する。

2. 実験

射出成形機には、電動射出成形機(PLASTARSi-100V、射 出装置:F200HC、東洋機械金属(㈱製)を用いた。試験片 規格は、JIS K71131号形試験片である。金型については、 試験片の中央付近で対向流が合流するように、両端にゲー トを設けた。射出成形品の模式図を図1に示す。材料は、 ガラス繊維が20%配合されたポリカーボネート(SF5201V, 住化ポリカーボネート(㈱)を用いた。



図1 射出成形品の形状

カメラ (リコーイメージング(株)製 PENTAX K-7) を用 いて試験片外観の撮影を行った。

引張試験は、5565 型 5kN 容量万能材料試験機(インス トロン・ジャパン㈱)を用い、引張速度 10 mm/min で実施 した。

導電処理として、得られた破断面を金コーティングした 後、走査電子顕微鏡(日本電子(株)製 JSM-IT200)を用 いて、破断面の詳細な観察を行った。

3. 結果及び考察

写真1に試験片の外観を示す。試験片1に示すように、





中央付近にウェルドラインが形成された試験片が得られた。一方で、試験片2に示すように、中央付近に気泡が生じた試験片も見られた。流動先端には、樹脂や添加剤その他の成分由来のガスが集積するため、それらが気泡として残ったと考えられる。

図2に引張試験の結果を示す。いずれの試験片において も、ほとんど塑性変形しないうちに破断し、引張強度は同 程度であった。今回の試験片の場合、気泡の有無は強度に は影響しなかったと考えられる。





引張試験により得られた破断面を画像1に示す。試験片 にウェルドラインが形成されている場合、一般的には、ウ ェルドラインで破断することが知られており、今回得られ た破断面もウェルド面であると考えられる。

試験片1では、破断面に直交するガラス繊維が少なく、 破断面に平行なガラス繊維が多く観察された。両方向から 流れてきた樹脂が合流してウェルドラインを形成する場 合、流動先端においては、コア層の溶融樹脂は流動方向に 直交して流れる¹。すなわち、ガラス繊維は、樹脂流動に 沿って、ウェルド面に平行に配向したことが示された。一 方で、樹脂の破断面に着目すると、ティアラインが観察さ れ、ストレスクラックの破断面に類似していた。このこと から、コア層の樹脂は十分混ざり合っていることが示され た。両方向からの樹脂が合流する際、コア層の樹脂は混ざ り合ったが、ガラス繊維はウェルド面に平行に配向した状 態で残ったと推察される。ガラス繊維が一方向に配向する と、配向に直交する方向の力に対して弱くなるため、この ウェルド面で破断したと考えられる。

試験片2の破断面においても、破断面に対して平行なガ ラス繊維が多く見られ、ティアラインが観察された。この 結果から、ストレスクラックが生じたことと、ウェルド面 で破断したこととが推察された。試験片2の破断面におい ては、さらに、ポリカーボネート樹脂のみでガラス繊維が



画像1 引張破壊により得られた FRTP の破断面の一例

観察されない部分や、ガラス繊維と樹脂の間の空隙が観察 された。通常、組織内に欠陥があれば、その欠陥部に応力 が集中し、強度低下の要因となる。しかし、今回、試験片 1と2の引張強度は同程度であった。この結果から、ウェ ルド面に平行にガラス繊維が配向していることが両試験 片の強度を決定づけており、気泡の存在は試験片2の強度 に影響しなかったと推察される。

4.まとめ及び今後の展開

ウェルドライン及び気泡を有するガラス繊維強化ポリ カーボネートのダンベル形試験片を射出成形し、引張破壊 による破断面を観察した。

いずれの試験片も、ウェルド面で破断したと考えられ、 破断面に対して平行なガラス繊維が多く、直交するガラス 繊維は少なかった。一方で、ストレスクラックと推察され る模様が観察されたことから、コア層の樹脂は十分混ざり 合っていることが示された。

さらに、気泡を有する試験片では、樹脂やガラス繊維の 間の空隙が観察された。

試験片は、気泡の有無に関わらず同程度の引張強度を示 しており、ウェルド面に対して平行にガラス繊維が配向し ていることが両試験片の強度を決定づけたと考えられる。

これらの情報は、技術支援のための破断面のデータとし て蓄積される。今後、成形条件等を検討し、さらに研究を 進める。

最後に、材料をご提供頂いた住化ポリカーボネート㈱様 に感謝申し上げる。

【参考文献】

1. 本間精一著、基礎から学ぶ射出成形の不良対策、丸善 出版、2011

熱分解 GC/MS によるポリアミドの定性分析

1. はじめに

ポリアミド樹脂 (PA) は耐衝撃性や耐摩耗性などの機 械的特性に優れたエンジニアリングプラスチックとして 各種機械・電機部品等に幅広く用いられており,当所にも PA が用いられている部品等の材質確認に関する相談や依 頼が寄せられている.

樹脂材料の材質確認には一般的に赤外分光分析 (FT-IR) が用いられるが、PA はスペクトルが非常に類似している ため、さらに示差走査熱量分析 (DSC) による融点測定を 組み合わせて定性を行っている.しかしながら一部の PA は融点が近接しており、定性を確実に行うためにはさらな る情報が必要となる.本稿では熱分解 GC/MS により、熱 分解法と水酸化テトラメチルアンモニウム (TMAH)を用 いた反応熱分解法¹⁾により PA の定性を試みた結果を報告 する.

2. 実験及び結果

熱分解 GC/MS 測定には、キュリーポイント方式のパイ ロライザー (JHP-5、日本分析工業)を設置した GC/MS (HP6890/ MS5972A, ヒューレット・パッカード (現アジ レント))を用いた.分離カラムは、DB-1MS UI (内径 0.25 mm×30 m, 膜厚 0.25 μm, アジレント)を用いた. GC オ ーブンは、50°Cで5分間保持した後、10°C/分で300°Cまで 昇温した後5分間保持した.

PA の分析試料として, Scientific Polymer Products 社製 Nylon Polymers Kit の凍結粉砕物を用いた. 熱分解法では 試料約 0.1 mg をキュリー点 590℃のパイロホイルで包ん だ後にパイロライザーにセットし, ヘリウムキャリアガス 中 5 秒間高周波誘導加熱を行って熱分解した.

PA をアルカリ性試薬と共存させて加水分解反応を促進 し、構成原料まで分解させる反応熱分解法では、ガラス製 カプセルを用いる Oguri らの文献³⁾を参考に行った.約2 mmφのガラス製キャピラリーを長さ25 mm 程度に切断し、 その片端を熔封してガラス製カプセルを作製した.そのカ プセルに試料約0.1 mgと、25% TMAH メタノール溶液と 15%水酸化ナトリウム水溶液を2:1の比率で混合した溶液 2 μL を入れた後、カプセルのもう一端を熔封した.カプセ ルを 150℃に加熱した電気炉中 30 分間加熱した後に取り 出し、メタノールにカプセルを浸漬して洗浄した後にキュ リー点 358℃のパイロホイルを巻き付けた.測定直前にカ プセルの片端を切断し、パイロライザーにセットしてヘリ ウムキャリアガス中 10 秒間高周波誘導加熱を行い、 GC/MS 分析を行った.

図1にATR法で測定した各種 PAのFT-IR スペクトルを示

高橋 亮(化学技術部新エネルギーグループ)

す. いずれの試料とも 2800-2900 cm⁻¹付近の C-H 伸縮の吸収 に加え, 1640 cm⁻¹付近のアミドIおよび 1560 cm⁻¹付近のアミ ドIIの強い吸収と, 3300 cm⁻¹付近の N-H 伸縮の吸収が観測さ れた. 試料によりそれぞれの吸収の強度比や小さな吸収の出 現位置が異なるなどの差異はあるが,お互いに類似している ため FT-IR スペクトルのみで材種を判別することは容易では なく,通常は DSC による融点測定が併用される.



図 1. 各種 PA の FT-IR スペクトル

表1にDSC 測定により求めた各試料の融解温度を示す. PA6/6 など特徴的な融点を示すものについては FT-IR スペクトルとの組み合わせで定性が可能と考えられる.一方, 220℃付近に融解ピーク温度を持つ PA6, PA6/10 および PA6/12 については,定性をより確実に行うためにはさらなる情報が必要である.

図 2 に, 融点の近い PA6, PA6/10 および PA6/12 の 590℃ における熱分解 GC/MS 分析結果(トータルイオンクロマ トグラム)を示す. PA6 では構成原料である ε-カプロラク タムが選択的に生成し, PA6/10 および PA6/12 では複雑な 熱分解生成物が確認された.

試料名	補外融解開始温度	融解ピーク温度			
PA6	206.4 °C	221.9 °C			
PA6/6	251.6 °C	262.1 °C			
PA6/9	203.1 °C	210.3 °C			
PA6/10	212.6 °C	220.4 °C			
PA6/12	210.1 °C	216.7 °C			
PA11	182.0 °C	190.0 °C			
PA12	170.8 °C	178.7 °C			

表1. 各種 PA の融解温度



図 2. 各種 PA の熱分解 GC/MS 分析結果(590°C) (a)PA6, (b) PA6/10, (c) PA6/12

定性をより確実に行うためには, PA6 のように構成原料 が選択的に生成する分析条件を見出すことが必要である. 反応剤として TMAH メタノール溶液を用いる反応熱分解 法を検討したが, PA6/10 および PA6/12 については TMAH メタノール溶液を単に接触させて熱分解を行うだけでは PA の加水分解反応が十分には進行せず,構成原料である ジカルボン酸成分とジアミン成分の両方に関する情報を 得ることができなかった.

そこで、ガラス製カプセルを用いて密閉系内で TMAH メタノール溶液による PA の加水分解反応を行い、生成し た分解物を GC/MS 分析する二段階の反応熱分解法を検討 した.様々な条件について検討した結果、1 段階目の加水 分解反応を 150℃の電気炉中で 30 分間加熱し、得られた 加水分解生成物を 358℃のパイロホイルで急速加熱して GC/MS 分析を行うことにより, PA の構成原料であるジカ ルボン酸成分およびジアミン成分に関する情報を得るこ とができた(図 3). PA6/12 についてはヘキサメチレンジ アミンを確認することはできなかったが,構成原料の1つ であるドデカン二酸ジメチルを確認することができた.な お PA6 からは複雑な熱分解生成物が得られたが, PA6 につ いては前述の熱分解法により定性が可能である.



図 3. 各種 PA の二段階反応熱分解 GC/MS 分析結果 (a) PA6, (b) PA6/10, (c) PA6/12

3. 考察及び今後の展開

以上述べたように, PA の定性分析において通常用いられ る FT-IR 分析と DSC 測定に加え,さらに熱分解法および二段 階の反応熱分解法を用いた熱分解 GC/MS 分析を組み合わせ ることにより,より確度の高い定性が可能となることがわか った.この手法により,様々な低融点ポリアミドなどのコ ポリマーの定性についても構成原料に関して有用な情報 が得られることが期待される.

【参考文献】

1. J. M. Challinor, J. Anal. and Appl. Pyrol. 16, 323-333 (1989).

2. N. Oguri et al., J. High Resol. Chromatogr., 61, 597-600 (1993).

【外部発表】口頭発表 1件

非線形粘弾性指標を用いたゲル化点評価の検討

武田 理香、津留崎 恭一(化学技術部材料化学グループ)

1. はじめに

精密な架橋ポリマー系の設計において、ゾルからゲルに 転移する点(以下、ゲル化点)を正確に見積もることは大 変重要である。ゲル化点は、線形粘弾性(LVE)指標であ る貯蔵弾性率G'と損失弾性率G"の交点として簡易的に見 積もることができるが、角振動数ωが変わると交点も変わ ってしまうという問題がある。Chambon ら¹⁾は、G'とG" は角振動数ωに対して指数則を示し、その指数nが一致す る点がゲル化点であると定義した。しかしながら、ゲル化 点近傍の柔らかい試料に対して微小歪を印加する測定は、 応答が小さい、LVE範囲内においてもなお歪依存がある、 など感度の点で非常に難しい。一方で感度を上げるために 歪を大きくすると非線形粘弾性(NLVE)が現れ、正しい 値が得られないといった困難がある。

我々はこれまで、ソフトマテリアルを対象に歪 γ ・歪速 度 $\dot{\gamma}$ ・応力 σ の3次元リサージュ曲線(3D-Lis)の形状を 曲率 κ によって数値化することでNLVE特性を評価してき た²⁻⁸⁾。この評価法の利点はLVE、NLVE に係わらず成り 立つ指標を用いるため、大きな歪を印加し高感度なデータ を得られることである。

これまでの研究により、ソフトマテリアルの絡み合いの 度合いよって κ の最小値 κ_{\min} が変化することを見出した。 この変化はゲル化点の指標として利用できる可能性があ る。本研究では、配合割合を様々に変えたゲルを用い、 κ_{\min} と LVE 指標から求めるゲル化点を比較し、新たなゲル化 点評価の可能性を提案する。

2. 解析方法

解析方法として、3D-Lis の等時間間隔の3点を局所部分の円弧とみなし、曲率 κ を求める。 κ は曲率半径 ρ の逆数で表される。時刻 t=0で点Oにあるとし、時刻 tでの位置ベクトルをr、弧長をsとする。rにおいて、接線方向の単位ベクトルを e_1 とする $(e_1.e_1=1)$ 。 e_1 はsで微分することで得られる (図 1)。

$$\mathbf{e}_1 = \frac{d\mathbf{r}}{ds} \tag{1}$$

 e_1 をさらに s で微分した $e_1' \equiv de t ds e_1$ と直角方向にある。

$$\frac{d}{ds} \left(\mathbf{e}_1 \Box \mathbf{e}_1 \right) = 2 \frac{d \mathbf{e}_1}{ds} \Box \mathbf{e}_1 = 2 \mathbf{e}_1 \Box \mathbf{e}_1 = 0 \tag{2}$$

 e_1 '方向の単位ベクトルを主法線ベクトル e_2 とし、 e_1 'の 大きさを κ で表す。

$$\mathbf{e}_1' = \kappa \mathbf{e}_2 \equiv \kappa$$
 (3)
(1)と(3)より、 кは位置ベクトルの二階微分で与えられる。

e₁ と **e**₂に対する直角方向の単位ベクトル **e**₃ とする。この様に設定した **e**₁, **e**₂, **e**₃ をフレネの標識と呼び、フレネ・ セレの公式から*k*を求めることができる。

$$\begin{pmatrix} \mathbf{e}_{1} \\ \mathbf{e}_{2} \\ \mathbf{e}_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \kappa & 0 \\ -\kappa & 0 & \tau \\ 0 & -\tau & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{e}_{1} \\ \mathbf{e}_{2} \\ \mathbf{e}_{3} \end{pmatrix}$$
(4)

規格化した 3D-Lis のパラメータ (γ , $\dot{\gamma}$, σ) は以下のように表示できる。

$$\mathbf{r}(t) = \left(\sin \omega t \quad \cos \omega t \quad \sigma(t)\right) \tag{5}$$

(1)、(4)より、 $\kappa = |d^2 \mathbf{r}/ds^2|$ が得られる。(5)を用いると曲 率ベクトル κ の時間変化の公式は次式となる。

$$\mathbf{\kappa} = \dot{\mathbf{e}}_1 / \dot{s} = \left(-\omega^2 \sin \omega t - \frac{\omega \dot{\sigma} \ddot{\sigma}}{\omega^2 + \dot{\sigma}^2} \cos \omega t - \omega^2 \cos \omega t + \frac{\omega \dot{\sigma} \ddot{\sigma}}{\omega^2 + \dot{\sigma}^2} \sin \omega t - \ddot{\sigma} - \frac{\dot{\sigma}^2 \ddot{\sigma}}{\omega^2 + \dot{\sigma}^2} \right) / \left(\omega^2 + \dot{\sigma}^2 \right)$$
(6)

曲率 κ は次式で与えられる。

$$\kappa = |\mathbf{\kappa}| = \sqrt{\omega^{2} + \frac{\ddot{\sigma}^{2}}{\omega^{2} + \dot{\sigma}^{2}}} \frac{\omega}{\left(\omega^{2} + \dot{\sigma}^{2}\right)} = \sqrt{\omega^{2} + \left(\frac{d\dot{\sigma}}{ds}\right)^{2} \frac{\omega}{\dot{s}^{2}}}$$
(7)
(7)は LVE、NLVE に関わらず成り立つ公式である。

LVE の場合、 $\sigma = \sin(\omega t + \delta)$ で表すことができ、 κ は δ だ けによる簡単な式となる。

$$\kappa_{\rm lin} = \frac{\sqrt{2}}{\left(1 + \cos^2(\omega t + \delta)\right)^{3/2}} = \frac{4}{\left(3 + \cos 2(\omega t + \delta)\right)^{3/2}} \tag{8}$$

このとき、 κ の最大値 κ max は $\sqrt{2}$ 、最小値 κ min は 0.5 となる。図 2 に(8)の理論値から求めた完全粘性体および完全弾性体の κ の 1 周期形状を示す。横軸は1周期(0.01Hz)の時間を示し、25s・75s は γ が最大の時刻で弾性を表す部分となる。50s は $\dot{\gamma}$ が最大の時刻で粘性を表す部分となる。このことから、ゾル状態であれば κ の1周期は完全粘性体と同様の形状になると考えられる。



3. 実験方法

試料は、㈱エクシール製 2 液混合型ウレタン樹脂(製品名:人肌のゲル アスカーCO、主剤:ポリオール、硬 化剤:イソシアネート)を用い、硬化剤割合(以下 CR と する。CR = 硬化剤/(主剤+硬化剤))を 0.42 から 0.44 まで 変えて作成した。

粘弾性測定では、8 mm ϕ のパラレルプレートに試料を 挟み、捻じり方向の γ を与え、このときの σ を観測した。 γ が1周する間に応力 σ を等しい時間間隔で1024 点測定し た。 $G' \geq G''$ は、最大歪 γ_0 が LVE 範囲内となる10%、fは 0.01~10Hz ($f = \omega/2\pi$) で評価した。 κ は、NLVE がより 明確に観測できた γ_0 が 500%、振動数f が 0.01 Hz で固定 とする。測定環境は室温とした。

4. 結果と考察

先ず、各 CR における G'と G"のの依存性から求めた指数 n をプロットした図 3 を示す。なお、G'と G"の n はそれぞれ n1、n2 とする。n1、n2 が交差する点を CR*とし、 直線近似で求めると CR*=0.426 となる。

次に、 κ_{\min} の CR 依存性を図 4 に示す。CR が CR*より も低いとき(①②) κ_{\min} は 0.48 付近の値であるが、CR* よりも僅かに高くなると(③④) κ_{\min} は急激に低下した。

そこで、CR*近傍における κ の変化を詳細に捉えるため、 1周期形状を図5に示す。なお、図4でプロットした \blacktriangle の 下にある番号と図5に示している番号は対応している。横 軸は1周期(0.01Hz)の時間である。CRが0.420(①)と 0.425(②)における κ の1周期形状(図5上段)は、完全 粘性体の理論形状(図2左参照)に近いことから、ゾル状 態であると考えられる。CRが0.427(③ 図5左下)にな るとピーク位置が固体側へとずれており、粘弾性物質に変 化したことが分かる。また、50s付近の波形にショルダー が見られるが、これはゴムなど架橋された材料のNLVE時 に見られる振舞いであり、粘弾性体であると判断できる根 拠となる。CRが0.429(④)では更にゆがみが増幅(図5 右下)し、ピーク部分がシャープになった。従って、CR* がゲル化点であると推察される。更にこの結果は、G'とG" のの依存性から求める従来の研究とも矛盾がない。

5. まとめと今後の展開

我々の考案した NLVE 指標 κ を用いて、ゲル化点評価の 可能性について検討した。CR*を境にして κ の形状が変化 していく様子は、液体から架橋構造を持つ弾性体への移り 変わりを顕著に捉えていると考えられる。

本手法は、柔らかいゲルに対して大きな歪を与えて適度 なトルクが得られる利点がある。このことから、精密なゲ ル化点評価方法として利用できる。

更に今回の研究で、ゲル化点近傍においては、粘性から 弾性に変化していく過程で糸引き(曳糸性)が大きく変化 することが分かった。曳糸性は製品を扱う上での欠点とさ れることから、今後はゲル化点と曳糸性との関係について 検討していく予定である。



図2 理論値から求めた完全粘性体(左)と完全弾性体(右)のkの1周期形状



図3 G'、G" のw 依存から求めた指数n (g0=10%、f=0.01~10Hz)







(左上: CR=0.420、右上: CR=0.425、左下: CR=0.427、右下: CR=0.429)

【参考文献】

 F.Chambon and H.H.Winter、J.Rheology、31,683 (1987).
 武田、西村、津留崎、*神奈川県産業技術センター研究* 報告、No.21,1 (2015).
 武田、本多、津留崎、*神奈川県産業技術センター研究* 報告、No.22,18 (2016).

4. 武田、本多、津留崎、*神奈川県産業技術センター研究* 報告、No.23, 9 (2017).

- 5. 武田、柴田、津留崎、KISTEC研究報告、2019.
- 6. 武田、津留崎、KISTEC研究報告、2020.
- 7. 津留崎、武田、高分子学会誌、Vol.70,No.5,238-239 (2021)
- 8. 武田、津留崎、KISTEC 研究報告、2021.

【外部発表】口頭発表3件, 論文等発表2件

研究報告2023 目次 【川崎技術支援部】

(川崎技術支援部太陽電池評価グループ)

白金ナノスポンジ電極のオゾン生成能評価および

微細構造解析とオゾン生成装置への応用

落合 剛(川崎技術支援部 材料解析グループ)

1. はじめに

新型コロナウイルスの感染拡大をうけ、オゾンを用いた 感染対策が注目されている。従来のオゾン発生方法として、 気相中でのUV-C照射や放電、ホウ素ドープダイヤモンド (BDD)電極等を用いた液相中での電気分解によるオゾン 水生成などが実用化されている。しかしながら、いずれも 大きなエネルギーや高コストな材料を必要とする。本稿で は、簡便な手法で、それら従来技術よりも高効率かつ低コ ストにオゾンを生成できる白金ナノスポンジ電極につい て、その作製法から、オゾン生成能評価および微細構造解 析、オゾン生成装置への応用まで報告する。

2. 実験及び結果

電解液中にチタン板と白金棒を浸漬し、チタン板を陽極、 白金棒を陰極として 7.5 Vの直流電圧を印加した状態でこ すり合わせた(図1左上)¹。両極を離すと、チタン板の白 金棒をこすりあわせた部分から、高濃度のオゾンが生じた



図 1 白金ナノスポンジ電極の作製と微細構造解析

(図1下)。走査型透過電子顕微鏡(STEM)を用いてこの 部分を解析したところ、白金とチタンの合金の表面に、直 径数nmの白金粒子が集まったスポンジ状の構造体が形成 されていることを確認した(図1右上)。この電極作製法 を、「電撃連打法」と命名した。

この白金ナノスポンジ電極のオゾン生成能を、図2上に 示す小型電解セルで評価した。その結果、従来のBDD電 極の10倍以上のオゾン生成効率が得られたが、次第にオ ゾン生成能は低下していった(図2下)。実験後に電極表 面の微細構造を再度解析すると、白金ナノスポンジ構造は 剥離・消失していた。この白金ナノスポンジ構造の剥離が オゾン生成能の低下の原因と考えられた。



ジ電極と BDD 電極との性能比較

3. 考察及び今後の展開

以上の結果から、白金ナノスポンジ電極の形成とオゾン 生成のメカニズムについて、下記のように考察した。

- ショートのエネルギーによって、白金とチタンが融け あって合金ができる。
- 2. 電解によって、合金の最表面の白金とチタンが溶解・ 再析出を起こし、白金ナノスポンジ構造が形成される。
- 白金ナノスポンジ構造が、水を電解する際に電極触媒 としてはたらき、効率よくオゾンを生成する。
- 溶解・再析出が進むにつれ、白金ナノスポンジ構造が 剥離して、オゾンの生成効率が低下する。

新しいオゾン生成法として提案するためには、安定して オゾンを生成させつづける必要がある。しかし、上記4の 剥離をおさえ、安定してオゾンを生成させつづけることに は、今のところ成功していない。そこで「簡単につくれる のだから、剥離したらまたつくれば良い」と発想を転換し、 図3に示すオゾン生成装置を試作した。

この装置は、図2の小型電解セルをベースにした設計で ある。ドラム状のチタン電極と、棒状の白金電極が、設定 電流値を維持するよう「電撃連打」を繰り返し、所定のオ ゾン濃度(この例では10 ppmに設定)をキープする(図 中のQRコードから、JST新技術説明会の公式YouTubeチ ャンネル²にアクセスすると、実際に動かしながら説明し ている講演動画が閲覧可能)。このとき消費電力は約50 W 程度であり、一般的な電気機器のACアダプタ等で駆 動可能といえる。



図 3 試作オゾン生成装置の外観と駆動データ

昨年末に、この研究の特許が公開された(特開 2022-190270「電極、電極の製造方法、オゾン発生装置」)³。今 後は、この特許をベースに、オゾン発生装置を実用化し、 さまざまな分野・場面での応用をめざすことが課題となる。 具体例としては以下の通りである。

- ●新型コロナウイルス感染症をはじめとした各種感染対 策・消毒・殺菌
- ●空気浄化・脱臭・水処理
- ●繊維製品などの漂白

これらの場面で、従来のオゾン発生方法を本研究の方法 に置き換えるだけで、コスト削減や省エネルギー化につな がる可能性がある。また、本研究の方法は、大面積の電極 でも安く簡単につくれるので、従来の方法では困難だった、 大量の物質のオゾン処理や、迅速な脱臭・消毒なども可能 になると期待できる。

このように川崎技術支援部では、機能材料の性能評価と 微細構造評価を組み合わせ、その応用展開も提案できる。 関心をお持ちの方は、お気軽にお問い合わせいただければ 幸いである。

4. 謝辞

オゾン生成装置は、株式会社エス・イー・イー(旧・盛 和環境エンジニアリング株式会社)様に作製していただき ました。ここに厚く御礼申し上げます。

【参考文献】

- M. Hayashi, T. Ochiai, S. Tago, H. Saito, T. Yahagi, A. Fujishima, *Chem. Lett.*, 48, 574-577(2019).
- 落合剛「白金ナノスポンジ電極の作製とオゾン生成装置への応用」, JST ものづくり技術 ~首都圏テクノナレッジ・フリーウェイ~ 新技術説明会 公式 YouTube チャンネル, 2023/02/13 公開.

https://www.youtube.com/watch?v=A_8HCif3KNU

 落合剛, 佐々木萌, 矢矧束穂, 濱田健吾,「電極、電極の 製造方法、オゾン発生装置」 特開 2022-190270, 2022/12/26 公開.

【外部発表】口頭発表 5件

有機太陽電池評価のための電流値の安定を自動判別する

最大出力追尾(MPPT)法の開発

斎藤 英純、青木 大輔、戸邉 智之(川崎技術支援部 太陽電池評価グループ) 馬飼野 信一(有機系太陽電池技術研究組合)

1. はじめに

ペロブスカイト太陽電池 (PSC) は光電変換効率が高く、 塗布工程で製作できるため大面積化が容易という特徴が あり、次世代太陽電池の有力な候補として期待されている。 しかし、有機太陽電池特有の応答遅れが発生するため性能 測定の国際標準である IEC 60904 シリーズだけでは発電 特性を正確に求めることはできず、短時間で正確に評価す る手法の開発が求められている。このため、最近は本来パ ワーコンディショナーの制御に使用される最大出力追尾 法 (Maximum power point tracking : MPPT method) を発電 性能評価に応用する例が増えている。

KISTEC では電流値の安定を自動判別し、ヒステリシス を最小限に抑えるため電圧掃引方向を揃えるアルゴリズ ムを組み込んだ MPPT 法を新たに開発したので紹介する。

2. 有機太陽電池の発電性能と開発した MPPT 法

色素増感太陽電池 (DSC) や PSC といった有機太陽電 池は I-V 測定時の電圧掃引に対して電流値の追従が遅れ る、いわゆるオーバーシュート現象が発生する。

図1(a)は結晶シリコン太陽電池のV-t, I-T線図である。 応答が速いため電流値は水平・垂直で構成された階段状の グラフとなるのに対し、(b)に示した PSC の電流値は大 きく低下してから戻ってくる挙動を示す。この「行き過ぎ てから安定するまでの時間」がヒステリシスとして現れる。 電流値を示す線が水平になる時間よりも長い時間を測定 遅延時間として設定し、安定後にデータを取り込むように すれば良いが、各デバイスの構造や組成によって特性が変 化するため標準的な待ち時間の決定が容易でない。そこで、 電流値の変動が一定の割合を下回った後に次の段階へ移 行するアルゴリズムを追加した。

一方、MPPT (Maximum Power Point Tracking:最大電力 追尾)法は太陽光発電モジュールの制御用として既に実用 化されている手法で、電圧を僅か($\pm \Delta V$)に変化させた ときの出力を比較し、高い値を示す電圧へ移行することで 常に最大出力点を追尾する方法である。

PSC の中にはヒステリシスが非常に大きいものがあり、 遅延時間を大きくした I-V 測定をおこなうと時間が掛か りすぎるため、最大出力値付近のみ掃引する MPPT 法に より発電性能を評価することが国内外の研究機関に拡が っている。図 2 に一般的な MPPT プログラムを使用して 発振を起こした例を示す。これは、PSC をソーラーシミュ レータ下で評価した結果であり、遅延時間の設定が不適切 なため最大出力を見失って迷走している。



このような発振を防止し、再現性の高い測定を行うため電流値の安定化を自動判別するアルゴリズムを追加した MPPT 法を開発した。図 3 に発振防止プログラムのフローチャートを示す。

赤い点線で囲まれたルーチンAは、発振防止の第一歩と して定常出力を求める手順を表している。電流値の安定を 判断して次の段階へ移行するかどうかを決める部分であ り、これまで様々な条件で実験を実施して現在は10秒あ たりの変化率が0.01%未満という条件を採用している。し かし、このように定常判断を厳しく設定してもヒステリシ スの度合いによっては発振を引き起こす場合もある。

そこで、第二段階として電圧を変化させる方向を揃える アルゴリズムを導入した。青い長破線で囲んだルーチン B である。ヒステリシスを有するデバイスに対して電圧掃引 した場合、電圧増加(順掃引方向)の際には電流値が下が り過ぎてから戻る過小評価に、逆に電圧減少(逆掃引方向) の場合は電圧が上がり過ぎてから戻る過大評価を示す。こ のように過小評価側・過大評価側へと正反対の方向へ掃引 することがヒステリシスをより強調させることになるの ではないかと考え、掃引方向を揃えるようにしたアルゴリ ズムがルーチン B である。

図4にヒステリシスを有するデバイスの P-V 線図の模 式図を示す。赤線は順方向掃引、青線は逆方向掃引、紫色 の点線は定常値に達した際の P-V 曲線である。

(a) は通常のアルゴリズムによりトラッキングした場 合の図で、現在の値 V1 (菱形)から+ Δ V変化させて過小 評価から定常値へ向かう状態(赤矢印)と- Δ V変化させ て過大評価から定常値へ向かう状態(青矢印)を表したも のである。(b) はルーチン Bを表した図で、- Δ V変化さ せるために一度-2 Δ V 掃引し、その後+ Δ V 変化させた状 態である。最終的には- Δ V だけ変化させるのだが【V1-2 Δ V+ Δ V=V1- Δ V】という過程を経ることが特徴である。 この場合、両方とも過小評価側から定常値へ向かうので、 過大評価を避けられるというメリットもある。このアルゴ リズムを追加したことにより測定の安定性が向上し、定常 光下であれば数時間に及ぶ測定も可能となった。

3. 今後の展開

現在はソーラーシミュレータによる定常光下で検討し ているが、実際の使用環境は日射量が刻一刻と変化する。 日射が変化した状態でも安定した測定が可能となるよう 適切な遅延時間の設定や新たなアルゴリズムの追加など プログラムを発展させていく予定である。

【参考文献】

 H Saito, D Aoki, T Tobe, S Magaino, *Electrochemistry*, 88, 218 (2020)

【外部発表】口頭発表3件、論文等発表2件



高コントラスト包埋剤の開発

矢矧 束穂(川崎技術支援部 微細構造解析グループ)

1. はじめに

顕微鏡による内部構造の観察において試料形態が多孔 質,粉体,繊維等の場合は樹脂包埋が一般的に行われてい る. 試料へ樹脂を含浸させた後, 樹脂を硬化させることに よって, 試料の変形を抑えた断面作製を行うことができる. また,電子顕微鏡観察では,得られる像コントラストは試 料の原子番号に強く依存している^{1,2)}. そのため, 包埋に用 いる樹脂と試料自体の原子番号が近い場合, 明瞭なコント ラストを得ることは原理的に難しい. つまり, 先述した試 料形態をしたカーボン系の試料や高分子試料, 生物試料と いった軽元素を主成分とする試料をそのまま樹脂包埋し た場合,包埋樹脂と試料の間で明瞭なコントラストが付か ず,不鮮明な画像となってしまう.この問題の根本的な要 因は、包埋樹脂を構成している主成分が C, H, O といっ た軽元素であるという点にある. そこで, 試料によっては いくつかの方法によってこれらの問題を回避している.主 な方法として, 試料が高分子試料や生物試料の場合には, 試料の分子構造の特定部位に四酸化ルテニウム, 四酸化オ スミウム, リンタングステン酸, 酢酸ウラニル, 鉛等の重 金属を付加させることによる電子染色が挙げられる³⁾.電 子染色を行うことにより, 試料に重金属が沈着するため, 試料自体のコントラストが向上し、樹脂包埋を行ったとし ても視認性が改善される.また,試料の周囲に酢酸ウラニ ルやリンタングステン酸等の水溶液を滴下した後に観察 を行うネガティブ染色法も挙げられる. ネガティブ染色法 ではウイルスや細菌の他にセルロースファイバー等もコ ントラストを改善して観察することができる4.

しかしながら、これらの方法は必ずしも十分ではない. 例えば、無機化合物、エンジニアリングプラスチック等で は電子染色の効果が小さく, コントラストの向上は期待で きない.また、ネガティブ染色法では、対象試料がナノ粒 子となり,評価方法も透過電子を用いた方法に限定される. 加えてネガティブ染色法では試料を包埋できないため,断 面観察には不向きである. そこで, これらの点を顧みて, 著者は新たな評価手法として高コントラスト包埋剤(特許 出願中)を開発した5.開発した包埋剤は重元素を含有し ているため, 試料を構成している元素の原子番号が小さい ほどコントラスト差が大きくなり, 明瞭な観察が可能とな る. また, 固化方法としては自然乾燥を主とする物理的手 法(自然乾燥法)とアルデヒド類を用いた化学的手法(架橋 法)の2通りの選択肢があり、応用方法の幅も広い.つま り、グラファイトのような軽元素を主成分とする材料に対 してこの包埋剤を用いるとその微構造を電子顕微鏡観察 下において明瞭に可視化することができる.本報では、市

販のグラファイト粒子を例として高コントラスト包埋剤 の効果を検証した結果を報告する.

2. 実験方法

2.1 グラファイトの微構造観察

定法 ⁵に従って調整した高コントラスト包埋剤へ乾燥 状態のカーボンペースト粉末(TED PELLA 社, アクアダ ック)を加えて混合した.その後,自然乾燥法と架橋法に より試料を調整した.自然乾燥法では試料は Si ウエハ上 で固化させた.比較用には一般的な方法として,同じカー ボンペースト粉末をエポキシ樹脂(GATAN 社, G2 Epoxy) へ包埋し, Si ウエハ上で固化させた試料を用意した.

断面観察は次の手順で実施した.自然乾燥法と比較用試料の表面に導電処理としてオスミウムコーター((株)真空 デバイス, HPC-1SW)によりオスミウムをコーティングした.その後,集束イオンビーム装置-走査電子顕微鏡(FIB-SEM;サーモフィッシャーサイエンティフィック社,Scios) により,断面加工と断面観察を行った.加工箇所には予め カーボンデポジションを施した.FIBの加速電圧は30kV, SEMの加速電圧は2kVに設定し,反射電子像を得た.架 橋法により作製した試料は数mm角に切り出し,その破片 を先述したエポキシ樹脂へ包埋した.その後,試料の端面 を機械研磨により露出させ,加速電圧6kVに設定したイ オンミリング装置(日本電子(株),IB-19520CCP)で断面加 工と導電処理のためのカーボンスパッタリングを行った. 観察はSEM(日本電子(株),JSM-7800F Prime)により行っ た.SEMの加速電圧は2kVに設定し,反射電子像を得た.

2.2 高コントラスト包埋剤の内部構造確認

試料を含まない高コントラスト包埋剤を調整し Si ウエ ハ上で自然乾燥法によって固化させたものを試料とした. その試料に対して次の手順で透過電子顕微鏡(TEM)観察 を行った.試料表面に導電処理としてカーボンを蒸着した. その後,2-1.と同じ FIB-SEM により厚さ100nm 以下の TEM 試料を作製し,TEM(サーモフィッシャーサイエンティフ ィック社,Talos)により観察を行った.加工時の FIB の加 速電圧は 30kV,最終仕上げ時の加速電圧は 2kV に設定し た.TEM の加速電圧は 200kV に設定した.

3. 結果及び考察

図1は自然乾燥法と比較試料の断面画像である.図 1(a),(b)の結果より,軽元素のグラファイトの暗色と重 元素を含む高コントラスト包埋剤の明色との間で大きな コントラスト差が得られ,観察像の視認性が向上し,グ ラファイト内部の層状構造を詳細に確認することができる.一方,図1(c),(d)ではグラファイトとエポキシ樹脂 との間でコントラスト差はほとんど得られず,微構造は 十分に確認されていない.自然乾燥法は簡便な方法であ るが,グラファイトの微構造を SEM で評価する上では十 分な効果を示すことが明らかとなった.



図 1. グラファイトの断面画像. (a), (b):自然乾燥法による 断面画像. (c), (d):エポキシ樹脂包埋した試料の断面画像. 矢印:FIB により形成したカーボンデポジション. (c)の白線 内にグラファイトの塊が存在している.

図2は架橋法による結果である.架橋法では図2(a)に 示すようにペレット状の固化物が得られる.図2(b)-(d)の 結果より,架橋法においても自然乾燥法と同様に軽元素 のグラファイトの暗色と重元素を含む包埋剤の明色との 間で大きなコントラスト差が得られ,観察像の視認性が 向上し,微構造を詳細に確認できる.架橋法ではペレッ ト状の固化物が得られるため,自然乾燥法よりも大型の 試料や広範囲の評価への適用が可能となる.



図 2. 架橋法によるグラファイトの断面画像. (a):固化物の外 観画像.(b):固化物内に分散包埋されているグラファイト.(c), (d):グラファイトの拡大画像.

図3は自然乾燥法で得た包埋剤のTEM像である.図3(a)

に示す通り,包埋剤内を確認すると 1nm 以下の極めて微細な構造が確認されるが,内部は比較的均質で 1nm 以上の析出物や相分離構造は確認されない.また,図 3(b)の電子線回折の結果からは非晶質パターンが得られた.粗大な析出物や相分離構造が確認されず,さらに非晶質である点は包埋剤としては有利な特徴となる.



図 3. 高コントラスト包埋剤の内部構造.(a): TEM 像.(b): 電 子線回折像.矢印: 包埋剤内部に散見される微細な構造.

4. まとめ及び今後の展開

開発した高コントラスト包埋剤を用いることにより, SEM 観察において、グラファイト粒子を一般的な方法よ りも詳細に観察できることが明らかとなった.一般的に グラファイトは数 nm~10nm の層が積層された構造をし ている. グラファイトの積層構造はリチウムイオン電池 の負極材や固体潤滑剤として用いる際には性能や寿命を 左右するパラメーターの一つである. 開発した包埋剤は グラファイトの微細な層構造の内部まで含浸されてお り、一般的な方法よりも各層の形態や厚みの評価を詳細 に実施できる.本研究では高コントラスト包埋剤の効果 を検証するため、市販のグラファイト粉末を使用した が、本技術は他の軽元素を主成分とした材料の微構造評 価への応用も期待できる. 今後は窒化ホウ素をはじめと したホウ化物,カーボンコーティング材等への展開, TEM を使った評価法への展開を視野に入れながら新たな 材料評価法として普及を進めてゆく.

【参考文献】

- 1. D. Kaczmarek, Scanning, 19, 310-315 (2006).
- 2. E. Abe, Mater. Trans, 44, 2035–2041 (2003).
- 3. M. L. Watson, *The Journal of Biophysical and Biochemical Cytology*, 4, 475–478 (1958).
- 4. R. Zuluaga, J.-L. Putaux, A. Restrepo, I. Mondragon, P. Gañán, *Cellulose*, 14, 585–592 (2007).
- 5. T. Yahagi, *Microscopy*, (2023). https://doi.org/10.1093/jmicro/dfad020

【外部発表】口頭発表1件, 論文等発表1件

ペロブスカイト太陽電池のn型半導体電極に関する

ラジカル量・トラップ密度の測定と劣化の関係

戸邉 智之、斎藤 英純、青木 大輔、瓦家正英 (川崎技術支援部 太陽電池評価グループ)

1. 緒言

ペロブスカイト太陽電池(PSC)は、真空プロセスが不要 で溶液塗布・乾燥 による成膜で 20% を超える高い光電 変換効率が得られることから、次世代の太陽電池として注 目されている。しかし、PSC のn型半導体層として使用さ れる TiO₂には、固有の低い電子移動度と紫外線光による トラップの生成という二つの特徴があり、電荷の蓄積、再 結合損失に影響していることが考えられる。これらは、電 流-電圧 (I-V 測定)におけるヒステリシスの発生の要因に なっている可能性がある。また、TiO₂には光触媒反応によ る有機物分解作用があることが知られており、有機物を含 む PSC が分解され、劣化の一要因になっていることが考 えられる。

ペロブスカイト太陽電池の構造を図1 に示す。プラナ ータイプでの電子輸送層にはTiO₂とSnO₂、メソポーラス タイプの多孔質層にはTiO₂が使用されることから、石英 ガラス基板にそれぞれのTiO₂層とSnO₂を作製し、電子ス ピン共鳴法(ESR)を用いたラジカルトラップ法により TiO₂、SnO₂のラジカル量を測定した。また、TiO₂層、SnO₂ の上にペロブスカイト層を作製し、ガラス基板側から光照 射したときのペロブスカイト層結晶変化(劣化状態)を XRDで測定し、ラジカル発生量との関連性を調べた。



(a) プラナータイプ
 (b) メソポーラスタイプ
 図 1. ペロブスカイト太陽電池の構造

2. 実験

- 2.1 緻密層、多孔質層用材料、ペロブスカイト層材料
 - <緻密層用 TiO₂溶液> M4304(御国色素製) (10nm 粒子分散溶液(固形分率:2.0%))
 - <緻密層用 SnO₂溶液> SnO₂水分散溶液(Alfa Aeser 44592 Tin(IV) oxide, 15% in H₂O colloidal dispersion
 - <多孔質層用 TiO2 溶液> PST-30NRD(日揮触媒化成

製)/エタノール=2/7(固形分率:2.0%)

<ペロブスカイト層用溶液> DMF:ジメチルホルムアミド(東京化成工業㈱) MAI:ヨウ化メチルアンモニウム(東京化成工業㈱) PbI2:ヨウ化鉛(東京化成工業㈱) DMSO:ジメチルスルオキサイド(東京化成工業㈱)

2.2 製膜方法

- ①石英ガラス基板(25 mm×25 mm)をアセトン、イソプロ ピルアルコール、超純水で各10分間超音波洗浄し、エ アブロー乾燥後 UV オゾン処理を20分間行なった。
- ②緻密層用材料、多孔質層用材料をスピンコーティングした。緻密層は、160℃60分、500℃60分の二水準、多孔質層は500℃60分、900℃60分の二水準で焼成した。
- ③ペロブスカイト層用材料をスピンコーティングし、 100℃10分間乾燥した。

2.3 評価方法

- 【ラジカル量】
- ①スピントラップ剤(5,5-dimethyl-1-pyrroline-N-oxide (DMPO))を脱イオン水に希釈する(30倍希釈)。
- ②スピントラップ希釈溶液だけの容器とTiO2とSnO2を 製膜した石英ガラス基板を浸漬した容器にソーラーシ ミュレーター(キセノンランプ)1sun(100mW/cm²) を照射し、それぞれ3分間隔で45分間溶液採取する。
- ③採取した溶液を石英チューブに入れ、ESR 装置(日本 電子製)により、各共鳴ピーク強度比から、各製膜試 料の発生ラジカル量を比較した。

【ペロブスカイト層劣化状態】

ペロブスカイト層を作製した基板のペロブスカイト層 側のXRD測定を行なった。コントロール基板として、 TiO₂とSnO₂を製膜していない石英ガラス基板上にペ ロブスカイト層を作製し、同様のXRD測定を行なっ た。いずれもソーラーシミュレーター(100mW/cm2) 照射をN₂雰囲気中25℃で15分間行ない、X線回折パ ターンでの(110)面を示す20=13.5~14.5°のピーク強 度比で劣化状態を評価した。

【TiO2、SnO2状態】

走査型電子顕微鏡 (SEM)(日本エフイー・アイ製 Scios 製)により、石英ガラス基板上に製膜した TiO₂、SnO₂ の表面状態を観察した。

3. 結果、考察

3.1 ラジカル量評価結果

図2にTiO2緻密層、SnO2緻密層の光照射時間によるラ ジカル発生量変化を示す。TiO2緻密層の方がSnO2緻密層 よりもラジカル発生量が多いことが判った。また、TiO2緻 密層では160°C焼成よりも500°C焼成の方がラジカル発生 量が多くなった。これは、500°C焼成により、溶液中の非 晶質成分が結晶化したことが原因と思われる。



図 2. TiO₂ 緻密層、SnO₂ 緻密層の光照射時間 によるラジカル発生量変化

図3にTiO₂緻密層とTiO₂多孔質層の光照射時間による ラジカル発生量変化を示す。同じ焼成温度(500℃)で緻 密層と多孔質層がほぼ同じラジカル発生量であった。これ は多孔質層の膜厚が緻密層よりも大きいが、多孔質層の粒 子サイズが緻密層より大きいため、全体の比表面積がほぼ 同じになっているためと考えられる。また多孔質層の 900℃焼成では、焼結により粒子サイズが大きくなったこ とで比表面積が小さくなり、ラジカル発生量が少なくなっ たと思われる。



図 3. TiO₂ 緻密層と TiO₂ 多孔質層の光照射時間 によるラジカル発生量変化

3.2 ペロブスカイト層劣化状態評価結果

図5に各緻密層上のペロブスカイト層 XRD 評価結果を 示す。ピーク強度変化が大きな資料ほど、ペロブスカイト 層の劣化度が大きいと考えられる。TiO2 緻密層(500℃焼 成)と SnO2 緻密層(500℃焼成)で大きな差異は認められ ないが、TiO2 緻密層において、焼成温度が160℃の方が劣 化度が小さい。ESR によるラジカル発生量と相関があっ た。TiO2 緻密層と多孔質層でのペロブスカイト層 XRD ピーク強度を図6に示す。明らかに、多孔質層の方が劣化度 が小さい。ラジカル発生量との関連性が見られないが、原 因の一つとして、多孔質層は緻密層より厚いことから光 (紫外線)を多孔質層が吸収することで、その上部のペロ ブスカイト層の光劣化を抑制している可能性がある。



図 4. 各 緻 密 層 上 のペロブスカイト層 XRD ピーク強 度



4. 結言

ペロブスカイト太陽電池において、金属酸化物光半導体 として常用される TiO₂、SnO₂の光照射によるラジカル発 生量を評価し、デバイス劣化挙動との関連性を調べたが、 明確な関連性は確認できなかった。ただし、TiO₂多孔質層 のラジカル発生量は大きいにも関わらず、劣化が小さいこ とが判り、今後の高耐久性デバイス開発に役立つ情報が得 られた。

【謝辞】本研究は、公益財団法人東京応化科学技術振興財 団の助成により行ないました。関係各位にお礼申し上げま す。

研究報告2023 目次 【抄録】

電子技術部

- ♦ Carbon clusters on substrate surface for graphene growth- theoretical and experimental approach
- \blacklozenge Crystal orientation of epitaxial oxide film on silicon substrate

化学技術部

- \blacklozenge Antibacterial effect on microscale rough surface formed by fine particle bombarding
- Effects of the dipeptides comprising leucine and lysine on lifespan and age-related stress in *Caenorhabditis elegans*
- ◆電解オゾン生成器における溶存オゾン濃度測定方法および共存アニオンによるオゾン生成への影響の 検討
- Synthesis of a gold-inserted iron disilicide and rutile titanium dioxide heterojunction photocatalyst via the vapor-liquid-solid method and its water-splitting reaction
- ♦ Luminescent iron disilicide film growth by metal-organic chemical vapor deposition

川崎技術支援部

- ◆光触媒とオゾン処理等を組み合わせた有機物分解と環境浄化への応用
- ◆ A novel embedding composition for the evaluation of the internal structure of carbon materials using electron microscopy Get access Arrow
- ◆ Round-Robin Inter-Comparison of Maximum Power Measurement for Metastable Perovskite Solar Cells

◆ Carbon clusters on substrate surface for graphene growth- theoretical and experimental approach

基板表面でのカーボンクラスターの振る舞 い

> 電子技術部電子材料チーム 金子智 東北大学流体研究所 徳増崇 電子技術部電子材料チーム 安井学 電子技術部電子材料チーム 黒内正仁 化学技術部環境安全チーム 田中聡美 化学技術部環境安全チーム 加藤千尋 ジャパン・アドバンスト・ケミカルズ 安原重雄 東京工業大学総合理工 松田晃史 東京工業大学総合理工 吉本護 イスタンブール大学 CAN Musa 台湾成功大学 Sumanta Sahoo 台湾成功大 Kripasindhu Sardar 台湾成功大 Jyh - Ming Ting 台湾成功大 吉村昌弘

掲載誌: Scientific Report, Vol.12, pp.15809-1-8 (2022)

グラフェン成長に適した基板選択のため、スー パーセルを用いた分子動力学的考察を行った。基 板としてシリコン、サファイア、酸化マグネシウム、 チタン酸ストロンチウム(SrTiO)を候補とし、カー ボンクラスターを基板表面に置いたスパーセルで の安定性を分子動力学により評価した。カーボン クラスターは、炭素原子1個、六員環、7六員環と した。その結果、SrTiO 基板上では各クラスターが 安定して存在することが分かった。更にパルスレ ーザー蒸着法による成膜を行い、実験的にも SrTiO 基板上での超平坦なグラフェンの成長に成功した。 ◆ Crystal orientation of epitaxial oxide film on silicon substrate シリコン基板上酸化膜のエピタキシャル膜の結晶方向

電子技術部電子材料f-A 金子智 東北大学流体研究所 徳増崇 電子技術部電子材料チーム 安井学 電子技術部電子材料チーム 黒内正仁 ジャパン・アドバンスト・ケミカルズ 安原重雄 ジャパン・アドバンスト・ケミカルズ 遠藤民生 東京工業大学総合理工 東正樹 東京工業大学総合理工 松田晃史 東京工業大学総合理工 吉本護 台湾成功大学 Sumanta Sahoo 台湾成功大 Kripasindhu Sardar 台湾成功大 Jyh - Ming Ting 台湾成功大 吉村昌弘

掲載誌: Applied Surface Science, Vol.586, pp.152776-1-5 (2022)

シリコン基板上でのエピタキシャル膜の結晶成 長について、分子動力学的考察による吸着エネル ギーを用いた評価を行った。酸化物としては酸化 マグネシウム(MgO)をシリコン(Si)基板上に、 MgO(001)//Si(001) で 配 置 し 、 面 内 に は MgO(100)//Si(100)と面内で 45 度回転させた MgO(100)//Si(110)との吸着エネルギーの比較をし た。その結果、MgO(100)//Si(100)という cubic on cubic 成長が安定であることが分かった。更に実際 にレーザー蒸着法を用いて Mg の Si(001)基板上へ の成膜を行ったところ、X 線回折観察により、cubic on cubic 成長していることが確認された。 ◆ Antibacterial effect on microscale rough surface formed by fine particle bombarding

 ㈱サーフテクノロジー 西谷伴子
 関西大学システム理工学部 増田恭介 三村爽馬
 化学技術部バイオ技術グループ 廣川隆彦
 評価センターグループ 石黒斉
 ㈱サーフテクノロジー 熊谷正夫
 関西大学システム理工学部 伊藤健

掲載誌: AMB Express, Vol.12, No.9 (2022)

微粒子投射処理 (FPB) は通常、圧縮ガスを使用 して微粒子を高速で金属表面に衝突させることに よって金属表面を改質するために使用される。 粒 子の直径は数 μm から数十 μm の範囲で、 FPB は 表面に微細な μm スケールの凹面と凸面を形成す る。 FPB 処理された表面は食品業界で広く使用さ れているため、それらの細菌特性を考慮する必要 がある。特に、µm スケールの粗さによる表面積の 増加は細菌の増殖に利点をもたらす可能性がある。 本研究では、FPB によって形成された µm スケール の粗い表面の抗菌特性を調べた。 ステンレス鋼の 表面を FPB 処理し、ISO 22196:2007(JIS Z2801) に基づいて FPB 処理面の抗菌効果を評価した。そ の結果、FPB 処理された表面が大腸菌および黄色 ブドウ球菌に対して抗菌活性を持つことが示され た。

•Effects of the dipeptides comprising leucine and lysine on lifespan and age-related stress in *Caenorhabditis elegans*

> 日本大学生物資源科学部 横山壱成 化学技術部バイオ技術グループ 瀬戸山央 北里大学獣医学部 炭雅棋 藤田菜々 和気明音

小宮佑介 長竿淳 有原圭三

掲載誌:Food Science & Nutrition, Vol.11,Issue6, pp.2776-2786 (2023)

In this study, we investigated the antioxidant/antiglycation activity of dipeptides and their antiaging effects using *Caenorhabditis elegans* (*C. elegans*). Food-derived dipeptide Leu–Lys (LK) and Lys–Leu (KL) exert antioxidant and antiglycation activity in vitro. Treatment with LK prolonged the mean lifespan and maximum lifespan of C. elegans more than that of KL. Intracellular ROS and blue autofluorescence levels (indicator of aging) were suppressed by LK.

◆電解オゾン生成器における溶存オゾン濃 度測定方法および共存アニオンによるオゾ ン生成への影響の検討

> 化学技術部 環境安全グループ 岩本 卓治 新エネルギーグループ 祖父江 和治

掲載紙:医療・環境オゾン研究, Vol.29, No.4, pp.151-159(2022)

消毒用途に水道水を電解するオゾン水生成器が 利用されている。水道水を電解した水溶液中の溶 存オゾン濃度は遊離塩素による妨害がない方法 (アシッドクロムバイオレットK (ACVK)法) で測定する必要がある。また、水道水の電解でオ ゾン水を製造する場合、水道水中のアニオンによ ってオゾン生成が妨害される可能性も考えられ る。そこで本研究は水道水に含まれる CI-、 SO4²⁻、NO3⁻の Na 塩をそれぞれ添加した試料溶液 を電解し、アニオンが溶存オゾン生成に及ぼす影 響を検討した。その結果、NaCl 添加の場合は、添 加量の増加に対してオゾンの生成が減少し、遊離 塩素の生成が増加することがわかった。一方、 Na₂SO₄、NaNO₃では、添加量に関わらず、水道水 を電解した時と同程度の溶存オゾン濃度であっ た。これらのことから特定のアニオンはオゾン生 成を抑制する場合があることがわかった。

• Synthesis of a gold-inserted iron disilicide

and rutile titanium dioxide heterojunction photocatalyst via the vapor-liquid-solid method and its water-splitting reaction

掲載誌: ACS Omega, Vol. 43, pp. 38744-38751 (2022)

A solid-state Z-scheme system is constructed whereby rutile titania (TiO₂) and beta-iron disilicide (β-FeSi) were combined to act as oxygen (O2)- and hydrogen (H₂)-evolution photocatalysts, respectively, connected by gold (Au). β-FeSi island grains with diameters in the 0.5-2 µm range were formed on the surface of Au-coated TiO2 powder by co-sputtering method. On the surface of TiO2 powder, the Au-Si liquidus phase was obtained via a Au-Si eutectic reaction, which contributed to selectively deposit and crystallize β-FeSi island grains onto Au. After the loading of the H2-evolution cocatalysts, platinum and chromium oxide, onto β-FeSi, the system obtained catalyzed the evolution of H2 and O2 in stoichiometric ratio from pure water under ultraviolet light irradiation. The transfer of photoexcited electrons in the conduction band (CB) of β -FeSi₂ to Pt causes the reduction of protons to H₂, and the photogeneration of holes in the valence band (VB) of TiO2 causes the oxidation of water to O2. In addition, the photogenerated holes in the VB of \beta-FeSi2 and the photoexcited electrons in the CB of pc-TiO2 combined with each other in the Au layer, affording the completion of the overall photocatalytic water-splitting.

• Luminescent iron disilicide film growth by metal-organic chemical vapor deposition

化学技術部新エネルギーグループ 秋山賢輔 〇九州大学総合理工学院 板倉賢

掲載誌: Japanese Journal of Applied Physics, Vol. 62, pp. SI1002-1-5 (2023)

Semiconducting iron disilicide (B-FeSi2) films were epitaxially grown on the Ag-layer pre-coated Si(111) substrates with an initial β-FeSi2 layer by the metalorganic chemical vapor deposition (MOCVD) method. These β-FeSi₂ films had (101)-preferred orientations, and their crystal quality was improved as the growth temperature increased from 893K to 1093K. The photoluminescence (PL) intensity of the (101)-oriented β-FeSi₂ films grown at 973K was larger than those of β-FeSi₂ films at the other deposition temperatures, which indicates the decrease of the density of nonradiative recombination centers in β-FeSi2. A clear A-band emission originated from β-FeSi2 was observed for this film up to 285K. This pronounced PL intensity enhancement from β -FeSi₂ is attributed not only to the crystallinity evaluated by XRD measurement but also to the decrease in density of thermal equilibrium Si vacancy in β-FeSi₂.

◆ 光触媒とオゾン処理等を組み合わせた有 機物分解と環境浄化への応用

> 川崎技術支援部材料解析グループ 落合剛

掲載紙:会報光触媒, Vol.68, pp.55-64(2022)

深刻化・多様化する環境汚染に、新型コロナ感 染拡大が加わって、光触媒の酸化分解力を応用し た環境浄化への期待が高まっている。しかしなが ら、光触媒は酸化力は強力だが、大量の物質を分 解するのは原理的に困難である。しかも、反応は 光が照射されている表面でしか進まない。したが って、光触媒を応用した各種製品を開発するにあ たって、その性能を適切な方法で評価し、能力の 限界を正確に把握しなければならない。求められ る浄化能力が光触媒のみでは達成できない場合、 他の技術との複合化が必要となってくる。分解対 象物や光触媒材料の特性などをふまえ、オゾン処 理やプラズマ処理などとの複合化が研究されてい るが、処理条件によって分解メカニズムや分解生 成物が大きく変わることもあり、注意が必要であ る。本講演では、こうした光触媒とオゾン処理等 を組み合わせた有機物分解と環境浄化への応用可 能性について、いくつかの事例をもとに述べる。

◆ A novel embedding composition for the evaluation of the internal structure of carbon materials using electron microscopy Get access Arrow

Tsukaho Yahagi

Kanagawa Institute of Industrial Science and Technology (KISTEC)

掲載誌: Microscopy, dfad020, https://doi.org/10.1093/jmicro/dfad020 Published: 11 March 2023

The image contrast obtained in electron microscopy depends on the atomic number of the sample. Therefore, obtaining a clear contrast is challenging when samples composed of light elements (carbon materials and polymers) are embedded in the resin. Herein, a newly developed embedding composition exhibiting low viscosity and high electron density is reported, which can be solidified using physical or chemical methods. When used for carbon materials, this embedding composition allows clear microscopic observation with higher contrast compared to conventional resin embedding. Furthermore, details of the observation of samples such as graphite and carbon black using this embedding composition are reported.

◆ Round-Robin Inter-Comparison of Maximum Power Measurement for Metastable Perovskite Solar Cells

> Hidenori Saito¹ Masahiro Yoshita² Hiromi Tobita³ Daisuke Aoki¹ Tomoyuki Tobe¹ Haruya Shimura² Shinichi Magaino⁴

- 1 Kanagawa Institute of Industrial Science and Technology (KISTEC)
- 2 Renewable Energy Research Center (RENRC), National Institute of Advanced Industrial Science and Technology (AIST)
- 3 Japan Electrical Safety & Environmental Technology Laboratories (JET),

4 Research Association for Technology Innovation of Organic Photovoltaics,

掲載誌: ECS Journal of Solid State Science and Technology, Volume 11, Number 5 (2022)

Perovskite solar cells (PSCs) are expected to be one of the next generation photovoltaics. However, reliable measurements of the power conversion efficiency (PCE) of PSCs are challenging as changes in the electrical properties occur during the conventional I-V curve measurements. In order to solve this problem, several methods to maximize the accuracy have been developed, but consistency between these methods has not been verified. In this paper, a round-robin inter-comparison of the maximum power measurements for metastable perovskite solar cells has been performed among three public laboratories in Japan using several methods. The maximum powers determined by the three laboratories using the conventional I-V curve measurement technique defined in IEC 60904-1 were compared to each other. The relative standard deviation of the maximum power was 4.76%. The maximum power point tracking (MPPT), steady-state (or stabilized) power output (SPO) and dynamic I-V measurements were also performed as the steady-state measurements of the maximum power. An excellent consistency was found to exist between the maximum powers obtained by the MPPT, SPO and dynamic I-V methods. The relative standard deviation of Pmax determined by the MPPT method at KISTEC and AIST was 1.25%.